

УДК 621.503.55

Группа Э23

УСТРОЙСТВО

УСНА-2.0.7-421

РУКОВОДСТВО ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ

ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Москва 2010 г.

СОДЕЖАНИЕ

Лист

| | |
|---|----|
| 1. Введение | 3 |
| 2. Правила безопасности | 3 |
| 3. Описание и работа | 6 |
| 3.1. Назначение | 6 |
| 3.2. Функции | 6 |
| 3.3. Технические характеристики | 7 |
| 3.4. Панель управления | 7 |
| 3.5. Основные режимы функционирования | 8 |
| 3.6. Типы параметров БУАД | 19 |
| 3.7. Типы параметров УСНА | 25 |
| 4. Использование | 43 |
| 5. Обслуживание и текущий ремонт | 43 |
| 6. Комплектность поставки | 43 |
| 7. Хранение | 43 |
| 8. Транспортирование | 43 |

| | |
|---------------|--|
| Перв. примен. | |
| Справ. № | |

| | |
|--------------|--|
| Подп. и дата | |
| Изн. № дубл. | |
| Взам. инв. № | |
| Подп. и дата | |

| | |
|--------------|--|
| Изн. № подл. | |
| Разраб. | |
| Пров. | |
| Т. контр. | |
| Н. контр. | |
| Гл. конст | |

| | | | | | | | | |
|-----|------|----------|-------|------|---|------|------|--------|
| | | | | | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | | | |
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | УСТРОЙСТВО УСНА-2.0.7-421 Руководство по эксплуатации | Лит. | Лист | Листов |
| | | | | | | | 2 | 44 |
| | | | | | | | | |
| | | | | | | | | |
| | | | | | | | | |

1. ВВЕДЕНИЕ

Настоящее Руководство по эксплуатации (в дальнейшем РЭ) в соответствии с ГОСТ 2.601-95 описывает функционирование и использование Устройства УСНА-2.0.7-421 ЕМРЦ.421243.200-21 ТУ (в дальнейшем *Устройство*), а также текущее обслуживание, текущий ремонт, хранение, транспортировку и утилизацию *Устройства*.

Устройство осуществляет обмен информацией с Устройствами БУАД, имеющими соответствующий для этого интерфейс, в дальнейшем БУАД, посредством кабеля двустороннего последовательного обмена УСНА-БУАД.

Устройство предназначено для настройки работы БУАД с требуемой лифтовой станцией и двигателем, для тонкой настройки параметров движения дверей, получения необходимой информации о выбранном оборудовании, используемом совместно с БУАД, и прямого управления работой БУАД для осуществления тестовых мероприятий.

В *Устройстве* содержатся заводские установки и расчетные параметры для программирования устройств БУАД, управляющих, по выбору, одной из двух лифтовых балок:

- **Балка инвалидного подъемника (№25):** через передачу с коэффициентом **1** двигатель **АИР71В8** с обмотками, соединенными по схеме «треугольник» (220В), вращает зубчатый шкив с числом зубьев **18**, который, в свою очередь, приводит в движение зубчатый ремень типа RPP8M или НТD8M (шаг зубьев **8мм**). Обратная связь осуществляется с помощью сдвоенного датчика положения (таходатчика, энкодера) с использованием механического прерывателя с числом зубьев **60**, расположенного на ведущем зубчатом шкиве.
- **Балка лифта №21:** через передачу с коэффициентом **3** двигатель **АИР63В4** с обмотками, соединенными по схеме «треугольник» (220В), вращает зубчатый шкив с числом зубьев **18**, который, в свою очередь, приводит в движение зубчатый ремень типа RPP8M или НТD8M (шаг зубьев **8мм**). Обратная связь осуществляется с помощью сдвоенного датчика положения (таходатчика, энкодера) с использованием механического прерывателя с числом зубьев **60**, расположенного на ведущем зубчатом шкиве.

Спецификация *Устройства УСНА-2.0.7-421*, слева направо:

- *первая цифра* – версия изготовления *Устройства*;
- *вторая цифра* (может отсутствовать вместе с третьей) – тип программы:
 - **0** – частотный преобразователь с обратной связью и синхронизацией **по упору**;
 - **1** – частотный преобразователь с обратной связью и синхронизацией **по ДК**;
 - **2** – частотный преобразователь с возможностью выбора синхронизации: **по упору** или **ДК**;
 - **3** – универсальный частотный преобразователь без обратной связи;
- *третья цифра* – версия программы;
- *набор цифр и букв после тире* – номер набора данных для описанной выше лифтовой балки.

Обслуживание *Устройства*, представленного в РЭ, должны осуществлять технические работники, имеющие техническое образование, изучившие настоящее РЭ и прошедшие аттестацию по электробезопасности на уровне не ниже 3-ей группы.

Вид климатического исполнения УХЛ-4,2 по ГОСТ 15150-69.

| | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----------------------|------|
| Имп. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | Лист |
| | | | | | | 3 |
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | | |

2. ПРАВИЛА БЕЗОПАСНОСТИ

- 2.1. Запрещается подключать не полностью закрытое или повреждённое *Устройство*.
- 2.2. Запрещается подключать *Устройство* при повреждённой изоляции подключаемого кабеля.
- 2.3. Запрещается подключать *Устройство* при отсутствии заземления корпуса БУАД.
- 2.4. При любом вмешательстве в электрическую часть *Устройства* необходимо предварительно отключить кабель *Устройства* от БУАД.

| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
|-----------------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| | | | | |
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата |
| ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | | | | |
| Лист | | | | |
| 4 | | | | |

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

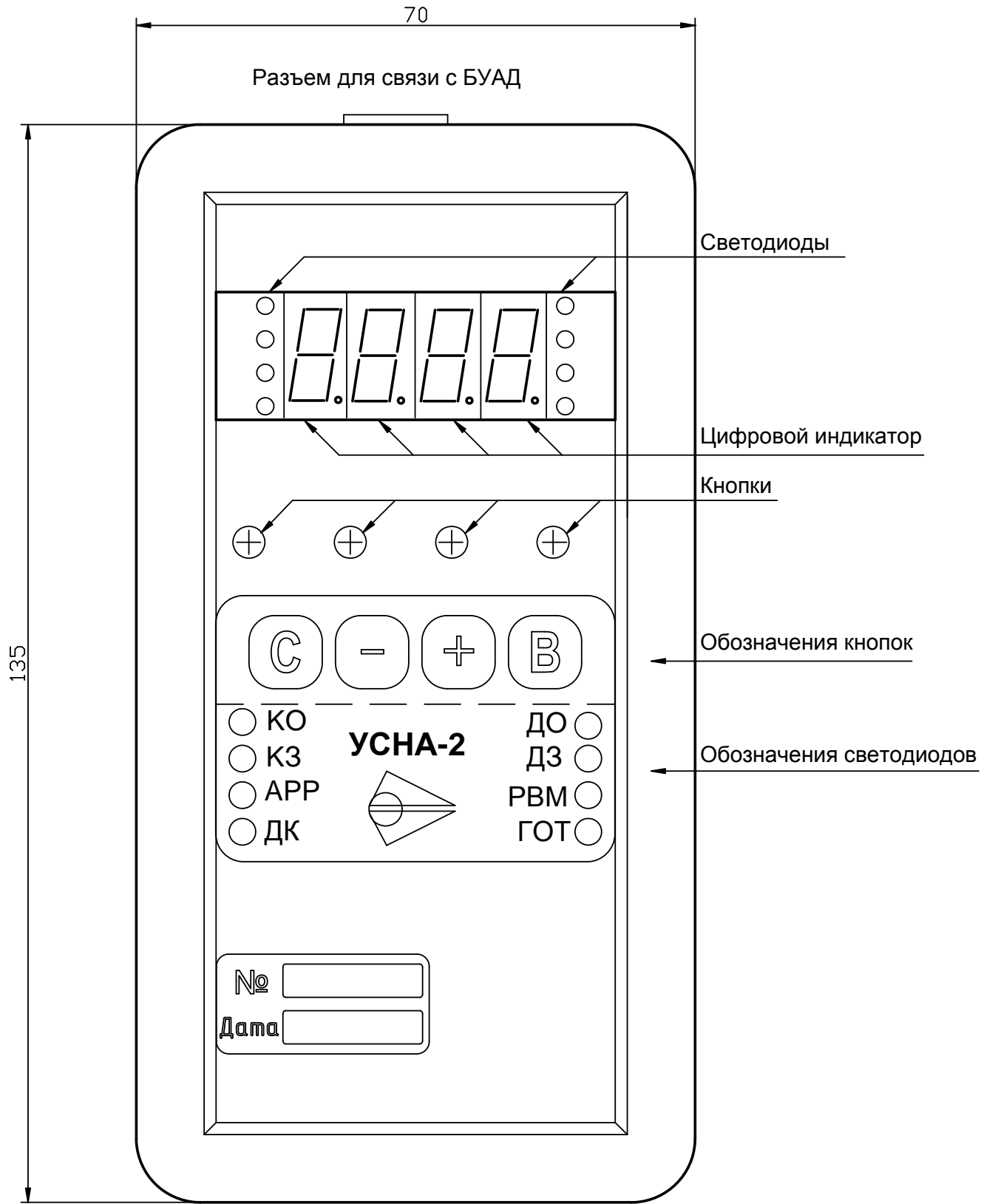


Рис.1. Внешний вид Устройства настройки УСНА.

| | | | | |
|-----|------|----------|-------|------|
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата |
| | | | | |

3. ОПИСАНИЕ И РАБОТА УСТРОЙСТВА

3.1. НАЗНАЧЕНИЕ УСТРОЙСТВА

Устройство относится к классу Устройств комплектных низковольтных в соответствии с ГОСТ Р 51321.1-2000 и является комплексным устройством программирования и настройки параметров БУАД, имеющих интерфейс для подключения *Устройства*, а также является устройством хранения данных на разные типы двигателей, балок и станций.

Устройство применяется для обмена информацией с БУАД посредством кабеля двустороннего последовательного обмена УСНА-БУАД, через который также осуществляется питание *Устройства*. Разъем для подключения кабеля к *Устройству* показан на **рис.1**.

Устройство поставляется с двумя версиями программ, которые маркируются на передней панели буквами **У** и **Н**.

- **У** – *Устройство* предназначено для опытных специалистов и обладает полным набором описанных ниже функций;
- **Н** – *Устройство* предназначено для наладчиков, в нем заблокирована функция записи данных (пункт меню **dAtA**) при попытке изменить уже установленный в БУАД двигатель или если ограничительные таблицы в *Устройстве* и БУАД не совпадают.

В технической документации и при заказе *Устройство* обозначается:
Устройство УСНА-2.0.7-421 ЕМРЦ.421243.200-21 ТУ.

3.2. ФУНКЦИИ УСТРОЙСТВА

Устройство выполняет следующие функции:

- получение и отображение информации о выбранном оборудовании, используемом совместно с БУАД (выбранная станция и двигатель);
- получение и отображение информации о версиях программы и сборки БУАД и *Устройства*;
- получение и отображение различной информации при движении (положение в импульсах таходатчика, положение в мм, скорость, сила, частота и т.д.);
- получение и отображение информации о входных и выходных сигналах БУАД и о наличии прикладываемого усилия двигателем в определенном направлении;
- получение и отображение информации об ошибках в БУАД и в *Устройстве*.
- настройка работы БУАД с требуемой лифтовой станцией и двигателем;
- тонкая настройка параметров движения, осуществляемого БУАД;
- перезапуск измерения проема;
- прямое управление работой БУАД для осуществления тестовых мероприятий;
- редактирование параметров *Устройства*;
- копирование до 8 различных таблиц параметров из БУАД в энергонезависимую память *Устройства* и возможность последующей записи данных таблиц параметров в тот же или другой БУАД;
- отключение двигателя при перезаписи массива данных для защиты БУАД и механического оборудования от повреждения;
- блокировка БУАД при разрыве связи во время записи данных для защиты БУАД от работы с неправильными или неполными данными;
- защита от записи в БУАД данных, не соответствующих его мощности.

| | | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----|------|----------|-------|------|-----------------------|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | Лист |
| | | | | | | | | | | | 6 |

3.3. ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

Габаритные размеры *Устройства* приведены на **рис.1**.

Степень защиты *Устройства*, обеспечиваемая корпусом, **IP 52** по ГОСТ 14254-96.

Масса *Устройства* не превышает 100 г.

Устройство сохраняет работоспособность при подаче на него питания от +5 В до +8 В.

Устройство разработано в соответствии с ГОСТ Р 51321.1-2000. При этом *Устройство* должно обеспечивать ниже перечисленную помехозащищенность:

- устойчивость к электростатическим разрядам степень жесткости 3 по ГОСТ Р 51317.4.2-99;
- устойчивость к радиочастотному электромагнитному полю степень жесткости 3 по ГОСТ Р 51317.4.3-99;
- устойчивость к наносекундным импульсным помехам степень жесткости 4 по ГОСТ Р 51317.4.4-99;
- устойчивость к микросекундным импульсным помехам степень жесткости 3 по ГОСТ Р 51317.4.5-99.

Устройство должно быть устойчивым к наведенным и излучаемым радиопомехам в соответствии с ГОСТ Р 51317.6.1-99 и ГОСТ Р 51318.14.2-99.

Устройство во включенном состоянии должно обеспечивать виброустойчивость степень жесткости VI по методу 102-1 ГОСТ 16962.2-90 и в выключенном состоянии должно обеспечивать вибропрочность по методу 103-2.1 степень жесткости VI по короткой программе ГОСТ 16962.2-90.

Устройство должно проходить испытания на ударную прочность по методу 104-1 ГОСТ 20.57.406-81, группа жесткости 4 по ГОСТ 16962.2-90, ГОСТ 17516.1-90 и степень жесткости 1 по ГОСТ 20.57.406-81. *Устройство* должно проходить испытания на ударную устойчивость по методу 105-2 ГОСТ 16962.2-90 по степени жесткости 1.

Устройство должно выдерживать влагостойкость по ГОСТ Р МЭК 335-1-94 при 93% максимальной относительной влажности без конденсации и каплеобразования.

Устройство должно выдерживать верхнее значение температуры в соответствии с ГОСТ 16962.1-89 при испытании по методу 201-2 до +65 °С (5 °С при хранении и до +45 °С при функционировании).

3.4. ПАНЕЛЬ УПРАВЛЕНИЯ

3.4.1. Панель управления *Устройства* (**рис.1**) состоит из

- четырех светодиодных семи сегментных цифровых индикаторов для отображения цифровой и текстовой информации,
- восьми светодиодов для отображения информации о входных и выходных сигналах БУАД и
- четырех кнопок для ввода данных.

3.4.2. Цифровые индикаторы и светодиоды расположены единым блоком: в центре находятся цифровые индикаторы, а слева и справа расположено по четыре светодиода. Светодиоды слева отображают информацию о входных сигналах БУАД, а справа – о действиях БУАД.

Светящаяся крайняя правая точка на цифровом индикаторе отображает наличие сигналов ВКО или ВКЗ.

3.4.3. В нижней части панели управления *Устройства* имеются обозначения светодиодов, которые расположены в том же порядке, что и сами светодиоды. Светящийся светодиод отображает активный сигнал.

| | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----------------------|--|--|--|--|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | | | | | Лист |
| | | | | | | | | | | 7 |
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | | | | | | |

3.4.4. Обозначения светодиодов слева:

- **КО** – команда открыть (ОД);
- **КЗ** – команда закрыть (ЗД);
- **АРР** – команда арретирование или удержание;
- **ДК** – датчик кабины.

3.4.5. Обозначения светодиодов справа:

- **ДО** – двигатель прикладывает усилие в направлении открытия;
- **ДЗ** – двигатель прикладывает усилие в направлении закрытия;
- **РВМ** – реверс механический, обнаружено препятствие;
- **ГОТ** – готовность; при готовности БУАД к работе, данный светодиод светится ровно, при возникновении ошибки в БУАД или *Устройстве* он начинает мигать, а при вводе параметров БУАД и при отсутствии готовности БУАД к работе он не светится.

3.4.6. Кнопки расположены под блоком индикатора, а под кнопками находятся их обозначения:

- **‘С’** – **Сброс** – отмена ввода числа, **выход** на предыдущий уровень меню;
- **‘-’** – уменьшение числа, переход на предыдущий пункт меню верхнего уровня, закрытие при управлении движением с помощью *Устройства*;
- **‘+’** – увеличение числа, переход на следующий пункт меню верхнего уровня, открытие при управлении движением с помощью *Устройства*;
- **‘В’** – **Ввод** – ввод параметра, **переход** на следующий уровень меню.

3.5. ОСНОВНЫЕ РЕЖИМЫ ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ УСТРОЙСТВА

3.5.1. Имеются следующие основные режимы функционирования *Устройства*:

- **‘Начальная индикация’**,
- **‘Считывание текущего набора данных БУАД’**,
- **‘Отображение текущей информации из БУАД’**,
- **‘Ошибка’**,
- **‘Меню’**,
- **‘Редактирование параметров БУАД’**,
- **‘Редактирование параметров УСНА’**.

3.5.2. Режим **‘Начальная индикация’**

3.5.2.1. Данный режим предназначен для однократной выдачи служебной информации при каждом включении *Устройства*.

3.5.2.2. На цифровой индикатор панели управления последовательно с секундной задержкой выдается

1) номер версии программы:

- либо **п х.у.з**, где
 - **п** – версия программы для наладчика (*маркировка Н*);
 - **х** – версия изготовления *Устройства*;
 - **у** – тип частотного преобразователя, для которого предназначено *Устройство*;
 - **з** – версия программы (отражает изменение программного обеспечения);
- либо **Е х.у.з**, где
 - **Е** – расширенная или универсальная версия программы для опытных специалистов (*маркировка У*);
 - **х** – версия изготовления *Устройства*;
 - **у** – тип частотного преобразователя, для которого предназначено *Устройство*;
 - **з** – версия программы (отражает изменение программного обеспечения);

| | | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----|------|----------|-------|------|-----------------------|------|
| Инд. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | Лист |
| | | | | | | | | | | | 8 |
| | | | | | | | | | | | |

- 2) набор данных, предназначенный для соответствующей версии БУАД, первой слева отображается буква **d** (обозначает набор данных), далее идет версия набора данных, которая в большинстве случаев совпадает с версией БУАД.
- 3) После этого на секунду подается звуковой сигнал. Это означает, что *Устройство* закончило выдачу служебной информации и готово к работе.

3.5.3. Режим ‘Считывание текущего набора данных БУАД’

3.5.3.1. Данный режим возникает сразу после режима ‘Начальная индикация’.

3.5.3.2. *Устройство* устанавливает связь с БУАД и запрашивает информацию о наборе данных, используемых в данный момент в БУАД.

3.5.3.3. Если будет найдено соответствие набора данных БУАД с набором данных *Устройства*, все функции будут работать в полном объеме, в противном случае начнет мигать светодиод **ГОТ** и редактирование данных будет невозможно, при этом при попытке изменить параметр БУАД на индикаторе отобразится **о.о.о.о.** .

3.5.4. Режим ‘Отображение текущей информации из БУАД’

3.5.4.1. Данный режим возникает сразу после режима ‘Считывание текущего набора данных БУАД’, если не было нажато никаких кнопок на панели управления и нет ошибок в *Устройстве* или в БУАД.

3.5.4.2. Из других режимов в данный режим можно попасть, нажимая кнопку ‘С’.

3.5.4.3. *Устройство* постоянно будет считывать информацию о входных и выходных сигналах БУАД, а также выбранный ранее тип данных по переключателю в параметрах устройства **Ind=UP.10** (положение, скорость, сила и т.д.) и отображать ее в окне индикации.

Переключатель имеет следующие состояния:

- 0 – индикация положения в **импульсах таходатчика**.
- 1 – индикация положения в **мм**.
- 2 – индикация относительного напряжения *PWM* в **%*10** (см. *типы параметров БУАД*), например, показание на цифровом индикаторе 508, это значит, что на двигатель подается напряжение 50.8 % от напряжения сети.
- 3 – индикация усилия в ньютонах **Н** (**кГ=Н/10**).
- 4 – число ошибок по току до появления ошибки ЕОС.
- 5 – скорость движения двери по изменению показаний датчика положения (таходатчика) в **мм/сек**.
- 6 – фазовая частота, подаваемая на двигатель, в **Гц*10**, например, показание на цифровом индикаторе 240, это значит, что подается на двигатель фазовая частота 24.0Гц.
- 7 – индикация в шестнадцатеричном виде **cod_mov.cod_c**, индикатор разделен на две половины точкой, причем в левой половине отображается **cod_mov** – участки движения, показанные на *траектории движения (рис.4)*, а в правой половине отображается **cod_c** – команды движения:
 - 1 – удержание;
 - 2 – стандартное движение;
 - 3 – экстренное торможение.

3.5.5. Режим ‘Меню’

3.5.5.1. В данный режим можно перейти из режима ‘Отображение текущей информации из БУАД’ с помощью нажатия на кнопки ‘+’ или ‘-’. При этом *Устройство* начинает отображать на цифровом индикаторе пункты меню в сокращенном виде. Может быть несколько вложенных пунктов меню, переход на следующий уровень осуществляется кнопкой ‘В’, а на предыдущий

| | | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----|------|----------|-------|------|-----------------------|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | Лист |
| | | | | | | | | | | | 9 |

уровень – кнопкой ‘С’. Переход между пунктами меню на одном уровне осуществляется кнопками ‘+’ или ‘-’.

3.5.5.2. Имеются следующие пункты меню верхнего уровня:

- **tESt**
- **SYSt**
- **dAtA**
- **HAnd**
- **USEr**
- **Inf0**
- **dP**
- **Err**
- **Un_P**

3.5.5.3. **tESt** – измерение проема. При нажатии на кнопку ‘В’ в данном пункте меню производится обнуление ячейки **tP.21** в БУАД. После успешной передачи данных начинает светиться крайняя правая точка на цифровом индикаторе и подается звуковой сигнал. Для измерения проема нужно подать на БУАД команду ‘Открыть’ до получения ВКО (точка в правом крайнем углу индикатора), затем – ‘Закрыть’ до получения ВКЗ (точка в правом крайнем углу индикатора).

3.5.5.4. **SYSt** – установка необходимой лифтовой станции: **ШУЛК, ШУЛМ, ШУЛР, СПУЛ** или **УЛ, УКЛ**, сгруппированных по полярности выходных сигналов ВКО, ВКЗ и РВМ. При нажатии на кнопку ‘В’ в данном пункте меню осуществляется переход в *меню второго уровня (станции)*, состоящее из пунктов:

- **SHUL** – обозначение одной из лифтовых станций **ШУЛК, ШУЛМ, ШУЛР, СПУЛ**;
- **UL** – обозначение одной из лифтовых станций **УЛ, УКЛ**.

При переходе в *меню второго уровня (станции)* первой отображается текущая станция в БУАД, что подтверждается также крайней правой точкой на цифровом индикаторе. Установка выбранной станции осуществляется кнопкой ‘В’. После успешной передачи данных начинает светиться крайняя правая точка на цифровом индикаторе и подается звуковой сигнал.

3.5.5.5. **dAtA** – запись данных и параметров для балки с необходимым двигателем, длиной и типом двери (легкие, тяжелые и т.д.), а также – с наличием или отсутствием пружины или противовеса двери кабины лифта. При нажатии на кнопку ‘В’ в данном пункте меню осуществляется переход в *меню второго уровня (двигатели)*, состоящее из пунктов:

- **I.7b8** – балка **инвалидного подъемника** с двигателем **АИР71В8-220В**,
- **63В4** – балка **лифта** с двигателем **АИР63В4-220В**.

При переходе в *меню второго уровня (двигатели)* отображается первым двигатель, записанный в данный момент в БУАД, что подтверждается также крайней правой точкой на цифровом индикаторе. Если двигатель, считанный из БУАД, не совпадает ни одним из двигателей в базе данных *Устройства*, то на индикаторе будет мигать двигатель из БУАД, чтобы перейти к выбору двигателя из базы данных *Устройства*, нужно нажать кнопку ‘В’.

Установка выбранной балки с необходимым двигателем и переход в *меню третьего уровня (длины)* осуществляется кнопкой ‘В’. Названия пунктов меню соответствуют длинам в метрах, например, **L0.80**, где **L** – обозначает длину, далее идет длина в метрах. Для каждого двигателя есть свой набор длин:

- **I.7B8**
 - **L0.90**
- **63В4**
 - **L0.65**
 - **L0.70**

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

| | | | | | | |
|-----|------|----------|-------|------|-----------------------|------|
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | Лист |
| | | | | | | 10 |

- L0.80
- L0.90
- L1.00
- L1.20
- L2.40

При переходе в *меню третьего уровня (длины)* отображается первой длина, записанная в данный момент в БУАД, что подтверждается также крайней правой точкой на цифровом индикаторе. Если имеется всего одна длина двери, то пункт меню *длины дверей* пропускается.

Установка выбранной длины балки с необходимым двигателем осуществляется кнопкой '**В**', после чего происходит переход в *меню четвертого уровня (типы дверей)*, состоящего из пунктов соответствующих номерам типов дверей:

- dt00 – стандартные двери;
- dt01 – противопожарные двери;
- ...
- dt0n

При переходе в *меню четвертого уровня (типы дверей)* отображается первым тип двери, записанный в данный момент в БУАД, что подтверждается также крайней правой точкой на цифровом индикаторе. Если имеется всего один тип двери, то пункт меню *типы дверей* пропускается.

Установка выбранного типа двери с необходимой длиной балки и двигателем осуществляется кнопкой '**В**', после чего при параметре *Устройства РС=УР.11>1* происходит переход в *меню пятого уровня (выбор наличия или отсутствия пружины или противовеса двери кабины лифта)*, состоящего из пунктов:

- -РС – отсутствует пружина или противовес двери кабины лифта;
- РС – установлена пружина или противовес двери кабины лифта.

При входе в данный пункт меню первым всегда отображается -РС (отсутствует пружина или противовес двери кабины лифта). При этом, если ранее уже были записаны данные из соответствующего пункта меню, то этот пункт меню помечается точкой.

Параметр *Устройства РС=УР.11* определяет вид записи параметров *с пружиной /без пружины* кабины и наличие пункта меню '*выбор наличия или отсутствия пружины или противовеса двери кабины лифта*':

- 0 – отсутствует данный пункт меню и записываются параметры, соответствующие параметрам *без пружины* кабины (-РС);
- 1 – отсутствует данный пункт меню и записываются параметры, соответствующие параметрам *с пружиной* кабины (РС);
- >1 – есть данный пункт меню и выбор производится с помощью него.

Установка окончательно выбранной балки с необходимым двигателем, длиной, типом двери и наличием или отсутствием пружины или противовеса двери кабины лифта осуществляется кнопкой '**В**'. В начале передачи данных в БУАД записывается блокировка в целях безопасности и записи верных данных. В процессе передачи данных на цифровом индикаторе отображается непрерывное изменение сегментов. После успешной передачи данных начинает светиться крайняя правая точка на цифровом индикаторе и подается звуковой сигнал.

Имеется ограничение на выбор двигателя при использовании *Устройства* с программой для наладчика, в результате, можно записывать только данные, которые относятся к двигателю, установленному программно в БУАД. При попытке изменить двигатель, на этапе инициализации записи данных, на цифровом индикаторе высветится **POFF**, и запись будет отменена. Это произойдет также, если не совпадают таблицы ограничителей параметров в *Устройстве* и БУАД. В *Устройстве* с расширенной версией программы ограничение на изменение двигателя отсутствует. При нажатии на кнопку '**В**' из '**POFF**' произойдет переход в *меню второго уровня (двигатели)*.

| | | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----------------------|--|--|--|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | Инв. № подл. | Подп. и дата | | | | | Лист |
| | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | | | | |
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | | | | | | | |

Если ранее данные были записаны в БУАД с помощью *Устройства* с более старой версией, то при использовании *Устройства*, начиная с настоящей версии, сохраняются ограничения на смену двигателя *Устройством* с программой для наладчика.

3.5.5.6. **HAnd** – ручное управление движением двери с помощью кнопок ‘+’ или ‘-’ *Устройства*. При нажатии на кнопку ‘**B**’ в данном пункте меню происходит инициализация ручного управления. Команда ‘ОД’ (открыть) выдается при нажатии на кнопку ‘+’ *Устройства*, а команда ‘ЗД’ (закрыть) выдается при нажатии на кнопку ‘-’ *Устройства*. При удержании одной из указанных кнопок издается повторяющийся звуковой сигнал для обозначения движения, блокируются команды управления от станции и выполняется только соответствующая нажатой кнопке команда *Устройства*. Индикация осуществляется аналогично режиму ‘*Отображение текущей информации из БУАД*’.

3.5.5.7. **USEr** – копирование и запись параметров БУАД, выдача информации о используемом двигателе, длине и типе двери, а также удаление скопированных данных. При нажатии на кнопку ‘**B**’ в данном пункте меню осуществляется переход в *меню второго уровня (блоки памяти данных)*, состоящее из пунктов:

- **UF-0** или **Ub-0**
- **UF-1** или **Ub-1**
- **UF-2** или **Ub-2**
- **UF-3** или **Ub-3**
- **UF-4** или **Ub-4**
- **UF-5** или **Ub-6**
- **UF-7** или **Ub-7**

Где **UF** обозначает свободный блок памяти, а **Ub** –занятый блок памяти копией параметров из БУАД.

При выборе с помощью кнопок ‘+’ и ‘-’ пункта меню, начинающегося с **UF** (свободный блок памяти) и нажатии на кнопку ‘**B**’ осуществляется переход в *меню третьего уровня (действия с данным блоком памяти данных)*, состоящее из единственного пункта **COPY**.

- **UF-x**
 - **COPY**

При нажатии на кнопку ‘**B**’ в данном пункте меню производится копирование параметров из БУАД в выбранный блок памяти. В процессе копирования на цифровом индикаторе отображается непрерывное изменение сегментов. После успешного копирования параметров происходит переход на предыдущий уровень меню, при этом **UF** в названии выбранного блока памяти изменяется на **Ub**, т.е. блок памяти становится занятым, номер блока памяти не изменяется, а также подается звуковой сигнал.

При выборе с помощью кнопок ‘+’ и ‘-’ пункта меню, начинающегося с **Ub** (занятый блок памяти) и нажатии на кнопку ‘**B**’ осуществляется переход в *меню третьего уровня (действия с скопированным из БУАД блоком памяти данных)*, состоящее из следующих пунктов

- **Ub-x**
 - **PrO**
 - **dEL**
 - **InFO**

Pr0 – программирование или запись в БУАД скопированных ранее параметров из данного блока памяти. Запись параметров инициализируется при нажатии на кнопку ‘**B**’ в данном пункте меню. В процессе записи на цифровом индикаторе отображается непрерывное изменение сегментов. После успешного завершения записи параметров высвечивается крайняя правая точка на цифровом индикаторе и подается звуковой сигнал.

dEL – удаление скопированных ранее параметров БУАД из данного блока памяти.

Удаление записи из выбранного блока памяти инициализируется при нажатии на кнопку ‘**B**’ в

| | | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----|------|----------|-------|------|-----------------------|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | Лист |
| | | | | | | | | | | | 12 |

данном пункте меню. После удаления блок памяти помечается, как **UF** и подается звуковой сигнал.

InFO – отображение информации о двигателе, длине и типе двери, соответствующей данному блоку памяти. При нажатии на кнопку '**B**' осуществляется переход в *меню четвертого уровня (информация о скопированном из БУАД блоке данных)*, состоящее из следующих пунктов:

- **InFO**
 - Двигатель (**71B8, 80B8** и т.д.)
 - Напряжение включения обмоток двигателя (**U220, U380** и т.д.)
 - Длина (**L0.65** и т.д.)
 - Тип двери (**dt00** – легкие двери, **dt01** – тяжелые двери и т.д.)

При входе в *меню четвертого уровня* первой отображается информация о двигателе, к которому относятся параметры БУАД из выбранного блока памяти. Нажимая на кнопки '+' и '-' можно листать отображаемую информацию.

3.5.5.8. **InFO** – пункт меню 1 уровня – отображение информации о станции, двигателе, напряжении включения обмоток двигателя, длине и типе двери, установленных в БУАД, к которому подключено *Устройство*. При нажатии на кнопку '**B**' осуществляется переход в *меню второго уровня*, состоящее из следующих пунктов:

- **dAtA** – информация о записанных в БУАД данных;
- **UEr** – версии оборудования, программы и данных *Устройства* и БУАД.

При входе в *меню второго уровня* первым отображается пункт меню **dAtA**. При нажатии на кнопку '**B**' из данного пункта меню осуществляется переход в *меню третьего уровня*, состоящее из следующих пунктов:

- **dAtA**
 - Станция (**ShUL, UL**)
 - Двигатель (**I.7b8, 63b4, 71B8, 80B8** и т.д.)
 - Напряжение включения обмоток двигателя (**U220** (треугольник), **U380** (звезда) и т.д.)
 - Длина (**L0.65, L0.70** и т.д.)
 - Тип двери (**dt00** – легкие двери, **dt01** – тяжелые двери и т.д.)
 - Пружина кабины (**-PC** – записаны параметры без пружины кабины, **PC** – записаны параметры с пружиной кабины).

При нажатии на кнопку '**B**' из пункта меню **UEr** осуществляется переход в *меню третьего уровня*, состоящее из следующих пунктов:

- **UEr**
 - **U-Un.** → B → **X.Y**
 - **X** – аппаратная версия *Устройства*;
 - **Y** – тип частотного преобразователя, обслуживаемого *Устройством*.
 - **P-Un** → B → **X.Y**
 - **X** – версия программы *Устройства*;
 - **Y** – модификация данной версии программы *Устройства*.
 - **d-Un** → B → **X.Y**
 - **X** – версия БУАД, для которого предназначены данные;
 - **Y** – версия набора данных.
 - **U-bU** → B → **X.Y**
 - **X** – аппаратная версия БУАД;

| | | | | | | | | | |
|--------------|--|--------------|--|--------------|--|--------------|--|--------------|--|
| Изн. № подл. | | Подп. и дата | | Взам. инв. № | | Изн. № дубл. | | Подп. и дата | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |

- **Y** – тип программы БУАД (тип синхронизации или тип частотного преобразователя).
- **P-bU** → **B** → **X.Y**
 - **X** – версия программы БУАД;
 - **Y** – модификация данной версии программы БУАД.
- **d-bU** → **B** → **X.Y**
 - **X** – аппаратная версия БУАД, считанная из него;
 - **Y** – версия набора данных, считанная из БУАД.

→ **B** → – изображает на диаграмме нажатие на кнопку '**B**'.

При входе в *меню третьего уровня* из **UEr** первым отображается пункт меню **U-Un.**, что обозначается также крайней правой точкой на индикаторе *Устройства*.

3.5.5.9. **dP** – *пункт меню 1 уровня* – включение/выключение и выбор внутреннего или внешнего (ДП-01) датчика питания ~220В, а также отображение текущего состояния. При нажатии на кнопку '**B**' в данном пункте меню осуществляется переход в *меню второго уровня*, состоящее из пунктов:

- **OFF** – выключение как внутреннего, так и внешнего датчика питания ~220В;
- **Int** – включение внутреннего датчика питания ~220В;
- **Out** – включение внешнего датчика питания ~220В (ДП-01).

При входе в *меню второго уровня* первой отображается информация о текущем состоянии датчика питания ~220В, что подтверждается также точкой в правом нижнем углу индикатора. Нажимая на кнопки '+' и '-' можно листать отображаемую информацию. Установка нужного датчика питания ~220В или выключение любого из датчиков осуществляется кнопкой '**B**'. После успешной передачи данных начинает светиться крайняя правая точка на цифровом индикаторе и подается звуковой сигнал.

3.5.5.10. **Err** – *пункт меню 1 уровня* – параметры последней ошибки и статистика ошибок. редактирование параметров *Устройства*. При нажатии на кнопку '**B**' в данном пункте меню осуществляется переход в *меню второго уровня*, состоящее из пунктов:

- **L.Err** – последняя произошедшая ошибка в мнемоническом виде (см. режим 'Ошибка').
- **C.Err** – участок движения (**рис.4**), на котором произошла ошибка при наличии синхронизации, $C_err=11$ при отсутствии синхронизации.
- **I.Err** – байт состояния входов, записанный при возникновении последней произошедшей ошибки. Назначение отдельных бит в байте состояния входов показано в **таблице 1**.
- **N.Err** – общее количество произошедших ошибок (не более 100).
- **ESUL** – число ошибок таймаута связи со станцией СУЛ из общего количества ошибок.
- **EOC** – число ошибок по току из общего количества ошибок.
- **EOU** – число ошибок по превышению предельного напряжения из общего количества ошибок.
- **EOL** – число ошибок переезда длины проема из общего количества ошибок.
- **ETO** – число ошибок таймаута движения в определенном направлении из общего количества ошибок.
- **EdIr** – число ошибок одновременной подачи обоих направлений из общего количества ошибок.
- **ELrL** – число ошибок "длина проема находится вне допустимых пределов" из общего количества ошибок.
- **bLOC** – число ошибок блокировки БУАД при неверной записи памяти из общего количества ошибок.

| | | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----|------|----------|-------|------|-----------------------|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | EMPC.421243.200-21 PЭ | Лист |
| | | | | | | | | | | | 14 |

- **CLr** – очистка всех указанных параметров строки **Тип 6**. Очистка параметров происходит при записи в данную ячейку памяти 1 (или любого числа, не равного 0). После очистки параметров в данную ячейку памяти автоматически записывается 0.

3.5.5.11. **Un_P** – пункт меню 1 уровня – редактирование параметров *Устройства*. Этот пункт меню подробно рассмотрен при описании режима '*Редактирование параметров УСНА*'. Диаграмма ввода параметров *Устройства* аналогична диаграмме ввода параметров БУАД и изображена на **рис.3**.

3.5.6. Режим 'Ошибка'

3.5.6.1. Ошибки могут произойти как в *Устройстве*, так и в БУАД. При возникновении любой из ошибок, светодиод **ГОТ** начинает мигать.

3.5.6.2. Ошибки в *Устройстве*, в основном, связаны с проблемами связи с БУАД. Могут произойти следующие ошибки:

- **ЕСЗЗ** – ошибка паритета;
- **ЕССС** – неверная коммуникационная команда;
- **ЕСЗС** – посылка не записана в буфер памяти;
- **ЕStO** – таймаут связи, данные посылаются, но ответа нет в течение 2сек;
- **ECS** – неверная контрольная сумма программы *Устройства* (необходима замена процессора).

При возникновении любой из первых трех ошибок, *Устройство* вновь отправляет запрос, на который пришел ошибочный ответ, в результате, в основном, индицируется ошибка таймаута связи, которая отображается на цифровом индикаторе как '**EStO**'. Ошибка сбрасывается автоматически при восстановлении устойчивой связи *Устройства* с БУАД.

3.5.6.3. При возникновении ошибки в БУАД, информация о ней сразу передается в *Устройство*, после чего на индикаторе сокращенно отображается название ошибки. Могут возникнуть следующие ошибки:

- **E0C** – перегрузка по току: ток выходных ключей превысил пороговое значение, заданное аппаратно. Ошибка снимается при выключении и повторном включении БУАД.
- **E0U** – перегрузка по напряжению: напряжение на выходных ключах превышает **410В**. При снижении напряжения до **350В** *Устройство* запускается автоматически.
- **EdIr** – ошибка направления, одновременно поданы команды ОД и ЗД. Ошибка сбрасывается при подаче верного кода направления.
- **Et0** – таймаут движения, превышено максимальное время открытия или закрытия, которые задаются в таблице параметров. *Синхронизация* в БУАД в этом случае выключается. Ошибка сбрасывается при смене кода направления движения. При повторном неоднократном возникновении данной ошибки нужно провести **измерение проема**, если затем эта ошибка все равно будет возникать, необходимо проверить механику привода.
- **E0L** – переезд зоны полного открытия (**C0**, **рис.4**) или полного закрытия (**C9**, **рис.4**). *Синхронизация* в этом случае выключается. Ошибка сбрасывается при смене кода направления движения. При повторном неоднократном возникновении данной ошибки нужно провести **измерение проема**, если затем эта ошибка все равно будет возникать, необходимо проверить механику привода.
- **ELrL** – длина проема находится вне допустимых пределов. Необходимо устранить препятствия в проеме, неисправность в механике балки, или восстановить контакты к фазам двигателя и снова провести **измерение проема**.

| | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----------------------|--|--|--|--|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | | | | | | Лист |
| | | | | | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | | | | | |
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | | | | | | |

- **bLOC** – включена блокировка БУАД, возможно был сбой связи при записи данных или БУАД был заблокирован вручную. Блокировка сбрасывается при записи верных данных в БУАД.
- **E220** – пропало питающее напряжение ~220В (или неисправен датчик питающего напряжения ~220В).
- **ECS** – не совпадает контрольная сумма управляющей программы. Нормальная работа невозможна, необходимо заменить процессор.

3.5.6.4. Для быстрого решения возникающих проблем в БУАД *Устройством* отображается в пункте меню **Err** параметры последней произошедшей ошибки, а также статистика произошедших ошибок с момента последнего сброса с помощью параметра $Clr_err=tP.6F$ (обнуление всей строки ошибок tP.6- происходит при $Clr_err=1$). При достижении общим количеством ошибок $N_err=tP.63$ числа 100, сбор данных по количеству ошибок прекращается. При необходимости его можно возобновить, если произвести очистку строки ошибок. Далее можно посмотреть число ошибок отдельно по каждой из возможных ошибок, за исключением **ECS** и **E220**.

3.5.6.5. Более подробно параметры статистики ошибок описаны в типах параметров БУАД.

3.5.6.6. Все ошибки *Устройства* и БУАД сведены в единую **таблицу 16**.

3.5.7. Режим ‘Редактирование параметров БУАД’

3.5.7.1. В этом режиме происходит просмотр и изменение параметров настройки БУАД.

3.5.7.2. В данный режим можно войти из режима ‘*Отображение текущей информации из БУАД*’ нажатием кнопки ‘**В**’.

3.5.7.3. На **рис. 3** изображена диаграмма ввода параметров с помощью клавиатуры, где кружки с соответствующими надписями обозначают кнопки клавиатуры, причем буква **В** обозначает **ВВОД**, а буква **С** – **СБРОС**.

3.5.7.4. Доступ к таблице параметров защищен паролями с различным уровнем доступа. Пароль администратора открывает доступ ко всей таблице параметров. Пароль пользователя открывает доступ только к самым необходимым параметрам. Выход за пределы области параметров, заданной с помощью строки (левая цифра в ячейке $SC_BU=UP.FD$) и столбца (правая цифра в ячейке $SC_BU=UP.FD$) блокируется для обычного пользователя. Пользователь имеет возможность изменить любой из паролей, если войти в таблицу параметров, используя административный пароль (в ячейке **UP.FE** находится пароль пользователя, а в ячейке **UP.FF** находится пароль администратора).

3.5.7.5. Если пароль еще не был введен, в каком бы состоянии не находился преобразователь, при нажатии на кнопку ‘**В**’ на индикаторе отображается ‘**PASS**’ – это приглашение ввести пароль. При нажатии еще раз на кнопку ‘**В**’, происходит переход в режим ввода пароля и на индикаторе отображается ‘**0000**’ и мигает 1й разряд слева. Нажимая кнопки ‘+’ и ‘-’ (‘+’ - увеличивает цифру, ‘-’ – уменьшает) изменяют цифру 0 до нужной величины, после этого нажимают кнопку ‘**В**’, мигать начинает следующий разряд, который в данный момент редактируется, цифру в этом разряде также изменяют до нужной величины и нажимают кнопку ‘**В**’. Аналогично вводят остальные цифры. Затем нажимают кнопку ‘**В**’ и происходит проверка пароля. При неверном пароле происходит возврат индикации в исходное состояние, при этом в течение всей попытки ввода пароля режим работы БУАД не изменяется. После успешного ввода пароля, при нажатии на любую кнопку двигатель прекращает вращение, светодиод ‘**ГОТ**’ гасится, а также гасятся светодиоды ‘**ДО**’ и ‘**ДЗ**’. *Устройство* переходит в режим ввода и на индикаторе высвечивается ‘**tP.00**’ с мигающим нулем слева - это приглашение ввести параметр. Первая цифра отображает тип параметра, вторая - номер параметра в *шестнадцатеричном* виде. Тип и номер параметра заносятся как при вводе пароля.

3.5.7.6. После набора и ввода типа и номера, отображается значение параметра. При нажатии кнопки ‘**В**’ происходит переход в режим изменения параметра и на индикаторе отображается значение текущего параметра. Значение параметра вводится аналогично. После успешного

| | | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----|------|----------|-------|------|------------------------|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | EMPIЦ.421243.200-21 PЭ | Лист |
| | | | | | | | | | | | 16 |

ввода параметра высвечивается крайняя правая точка на цифровом индикаторе и отображается набранное значение, в противном случае точка не высвечивается. Кнопка 'С' возвращает на предыдущий уровень ввода.

3.5.7.7. Нажатие на любую кнопку, кроме 'С', приостанавливает работу двигателя на время 30 секунд, через это время от последнего нажатия на любую кнопку *Устройство* самопроизвольно выходит из режима 'Ввод'.

3.5.7.8. Выйти из режима 'Ввод' сразу после программирования *Устройства* можно с помощью кнопки 'С', нажимая ее последовательно, пока не пропадет надпись на цифровом индикаторе **tP.XX**, где **X** – любая цифра.

3.5.7.9. Если кнопки не нажимаются в течение 10 минут, цифровые индикаторы гасятся (происходит переход цифровых индикаторов в экономичный режим) и отменяются введенные пароли.

3.5.8. Режим 'Редактирование параметров УСНА'

3.5.8.1. В этом режиме происходит просмотр и изменение параметров настройки *Устройства*.

3.5.8.2. В данный режим можно войти из пункта меню **Un_P** нажатием на кнопку 'В'.

3.5.8.2. Ввод параметров происходит аналогично режиму 'Редактирование параметров БУАД'.

3.5.8.3. После правильного ввода пароля в данном пункте меню отображается **UP.XY**, вместо **tP.XY** в режиме 'Редактирование параметров БУАД'. Это однозначно показывает, какие параметры в данный момент редактируются: параметры БУАД или УСНА.

3.5.8.4. Пароли и область действия пароля пользователя в данном режиме отличаются от аналогичных параметров в режиме 'Редактирование параметров БУАД'.

3.5.8.5. Все пароли и области действия паролей пользователя в обоих режимах можно изменить в параметрах *Устройства*.

3.5.8.6. Описание параметров *Устройства* приведено в разделе "Типы параметров УСНА".

| | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----------------------|--|--|--|--|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | | | | | | |
| | | | | | | | | | | |
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | | | | | Лист |
| | | | | | | | | | | 17 |

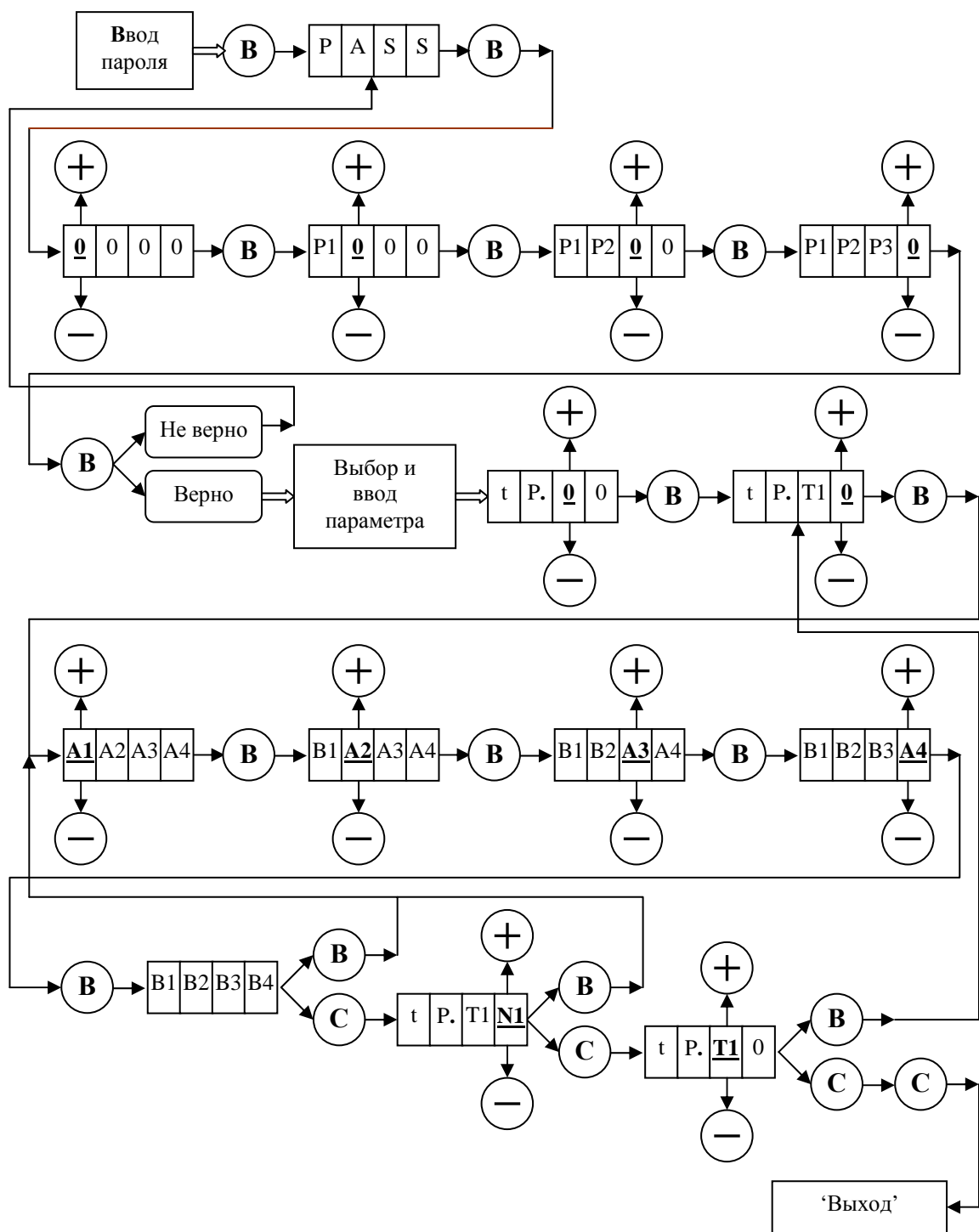


Рис. 3. Ввод параметров БУАД и УСНА с помощью клавиатуры.

| | |
|---------------|--------------|
| Инва. № подл. | Подп. и дата |
| Взам. инв. № | Подп. и дата |
| Инва. № дубл. | Подп. и дата |

| | | | | |
|-----|------|----------|-------|------|
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата |
|-----|------|----------|-------|------|

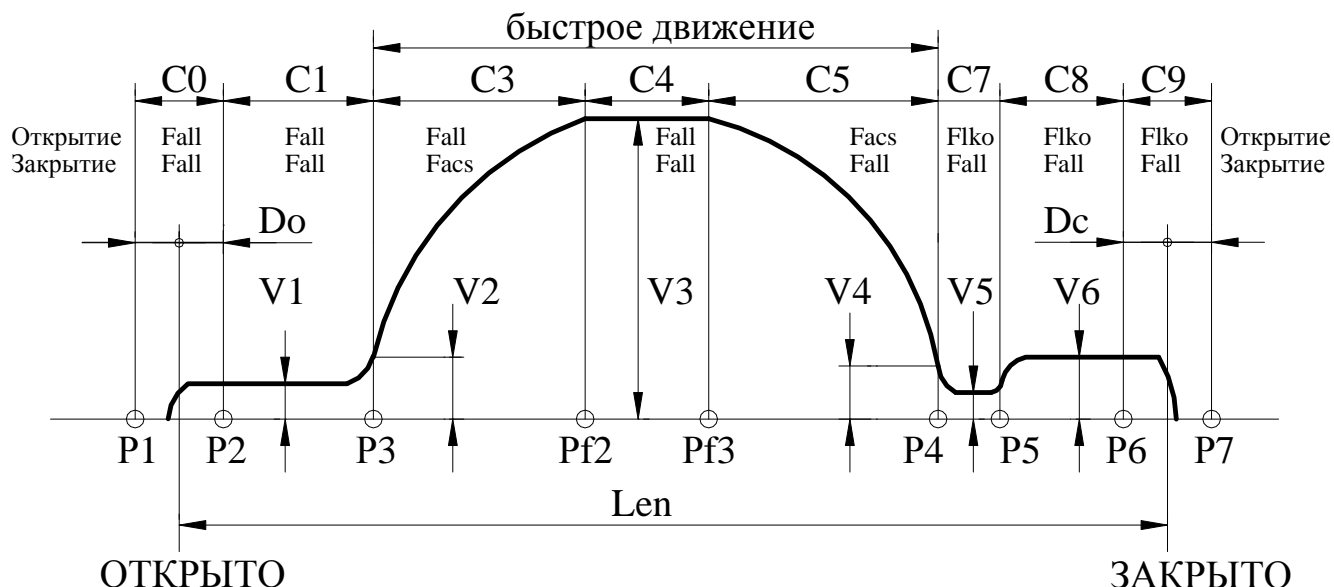


Рис.4. Траектория движения.

3.6. ТИПЫ ПАРАМЕТРОВ БУАД

3.6.1. Рис.4, на котором показана траектория движения, отслеживаемая БУАД, поясняет назначение многих параметров, рассмотренных ниже. На рис.4 отображено также распределение сил на участках траектории отдельно при открытии и при закрытии (при переходе в режим удержания устанавливается соответствующая сила удержания).

3.6.2. При попытке ввести неверную величину параметра ввод не производится и подается звуковой сигнал.

3.6.3. **Тип 0** – параметры, используемые при открытии.

- 3.6.3.1. **Номер 0** – V3 (мм/сек) – максимальная скорость движения.
- 3.6.3.2. **Номер 1** – Facs (Н) – усилие на участке ускорения C5.
- 3.6.3.3. **Номер 2** – Fall (Н) – усилие на всех участках, кроме C5.
- 3.6.3.4. **Номер 3** – Farr (Н) – усилие удержания (арретирования).
- 3.6.3.5. **Номер 4** – C7 (мм) – участок смыкания (размыкания) створок.
- 3.6.3.6. **Номер 5** – C8 (мм) – участок закрытия замков (длина пружины).
- 3.6.3.7. **Номер 6** – C1 (мм) – участок, примыкающий к открытому состоянию.
- 3.6.3.8. **Номер 7** – V1 (мм/сек) - скорость движения на участке C1.
- 3.6.3.9. **Номер 8** – V2 (мм/сек) – минимальная скорость движения на участке C3.
- 3.6.3.10. **Номер 9** – V4 (мм/сек) – минимальная скорость движения на участке C5.
- 3.6.3.11. **Номер A** – V5 (мм/сек) – скорость движения на участке медленных движений C7 при закрытии.
- 3.6.3.12. **Номер B** – V6 (мм/сек) – скорость движения на участке закрытия замков C8.
- 3.6.3.13. **Номер C** – KC3 – распределение участка торможения относительно общей длины Lbr = Lfast*KC3/256, где Lbr – длина участка торможения, Lfast – длина участка быстрого движения.
- 3.6.3.14. **Номер D** – KC5 – распределение участка ускорения относительно общей длины Lacs = Lfast*KC5/256, где Lacs – длина участка ускорения, Lfast – длина участка быстрого движения.
- 3.6.3.15. **Номер E** – Sw_tab – переключатель форм кривых торможения и ускорения, на индикаторе отображается в виде 00ab, где a = 0,1 определяет соответствующую таблицу на участке C5, b = 0,1 определяет соответствующую таблицу на участке C3:
 - 0 – функция вида $\sin(x)$, где $0 < x < \pi/2$;

| | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Имп. № подл. | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | |
| | | | |
| | | | |
| | | | |

- 1 – функция вида $1-\cos(x)$, где $0 < x < \pi$.

3.6.3.16. **Номер F** – Dкееро ($l=K_s$ мм) – зазор до крайнего положения при одностороннем удержании, причем точка удержания в зоне открытия $X_{арро}=D_{кееро}-30$. Если Dкееро меньше 30, то точка удержания уходит за пределы проема и, следовательно, двигатель будет оказывать постоянное давление в сторону открытия.

3.6.4. Тип 1 – параметры, используемые при закрытии.

3.6.4.1. **Номер 0** – V_3 (мм/сек) – максимальная скорость движения.

3.6.4.2. **Номер 1** – F_{acs} (Н) – усилие на участке ускорения C_3 .

3.6.4.3. **Номер 2** – F_{all} (Н) – усилие на всех участках, кроме C_3 .

3.6.4.4. **Номер 3** – F_{arr} (Н) – усилие удержания (арретирования).

3.6.4.5. **Номер 4** – C_7 (мм) – участок смыкания (размыкания) створок.

3.6.4.6. **Номер 5** – C_8 (мм) – участок закрытия замков (длина пружины).

3.6.4.7. **Номер 6** – C_1 (мм) – участок, примыкающий к открытому состоянию.

3.6.4.8. **Номер 7** – V_1 (мм/сек) - скорость движения на участке C_1 .

3.6.4.9. **Номер 8** – V_2 (мм/сек) – минимальная скорость движения на участке C_3 .

3.6.4.10. **Номер 9** – V_4 (мм/сек) – минимальная скорость движения на участке C_5 .

3.6.4.11. **Номер A** – V_5 (мм/сек) – скорость движения на участке медленных движений C_7 при закрытии.

3.6.4.12. **Номер B** – V_6 (мм/сек) – скорость движения на участке закрытия замков C_8 .

3.6.4.13. **Номер C** – KC_3 – распределение участка ускорения относительно общей длины $L_{acs} = L_{fast} * KC_3 / 256$, где L_{acs} – длина участка ускорения, L_{fast} – длина участка быстрого движения.

3.6.4.14. **Номер D** – KC_5 – распределение участка торможения относительно общей длины $L_{br} = L_{fast} * KC_5 / 256$, где L_{br} – длина участка торможения, L_{fast} – длина участка быстрого движения.

3.6.4.15. **Номер E** – Sw_{tab} – переключатель форм кривых торможения и ускорения, на индикаторе отображается в виде $00ab$, где $a=0,1$ определяет соответствующую таблицу на участке C_5 , $b=0,1$ определяет соответствующую таблицу на участке C_3 :

- 0 – функция вида $\sin(x)$, где $0 < x < \pi/2$;
- 1 – функция вида $1-\cos(x)$, где $0 < x < \pi$.

3.6.4.16. **Номер F** – Dкеерс ($l=K_s$ мм) – зазор до крайнего положения при одностороннем удержании, причем точка удержания в зоне закрытия $X_{аррс}=L+30-D_{кеерс}$, где L – длина проема. Если Dкеерс меньше 30, то точка удержания уходит за пределы проема и, следовательно, двигатель будет оказывать постоянное давление в сторону закрытия.

3.6.5. Тип 2 – общие параметры.

3.6.5.1. **Номер 0** – L_{dk} ($l=K_s$ мм) – число импульсов таходатчика в зоне действия сигнала ДК. Запоминается при первом быстром закрытии после измерения проема, если его величина не оказывается равной 0. Используется для дополнительной подсинхронизации при закрытии.

3.6.5.2. **Номер 1** – L_{en} ($l=K_s$ мм) - число импульсов таходатчика в проеме.

3.6.5.3. **Номер 2** – DO (мм) – конечный зазор при открытии.

3.6.5.4. **Номер 3** – DC (мм) – конечный зазор при закрытии.

3.6.5.5. **Номер 4** – F_{arrm} (Н) – сила удержания двери в промежуточном положении.

3.6.5.6. **Номер 5** – V_{syn} (мм/сек) – скорость тестового движения при синхронизации и измерении проема.

3.6.5.7. **Номер 6** – F_{dyn} (Н) – максимальное усилие динамического удержания в закрытом состоянии. При $F_{dyn}=0$ динамическое удержание отключено и действует пороговое удержание по Dкеерс.

3.6.5.8. **Номер 7** – V_{bar} (мм/сек) – скорость движения при прохождении препятствия.

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Изн. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|

3.6.5.9. **Номер 8** – TO_O (сек*0.1) – таймаут на открытие. При отсутствии синхронизации время таймаута удваивается.

3.6.5.10. **Номер 9** – TO_C (сек*0.1) – таймаут на закрытие. При отсутствии синхронизации время таймаута удваивается.

3.6.5.11. **Номер A** – Var_sl (0-1) – отсутствие или наличие обработки препятствия при повторном закрытии.

- Если Var_sl=0, то при возникновении препятствия и повторном закрытии наличие препятствия не обрабатывается.
- Если Var_sl=1, то точка препятствия запоминается и происходит замедление скорости движения при подходе к точке препятствия до Vbar. При отсутствии препятствия в том же месте, дальнейшее движение происходит по кривой, указанной на **рис.4**.

3.6.5.12. **Номер B** – Var_ret (мм) – расстояние отъезда двери от места препятствия для освобождения зажатого объекта.

3.6.5.13. **Номер C** – Var_or (0-1) – отсутствие или наличие автоматического открытия двери при обнаружении препятствия.

- Если Var_or =0, то дверь при наличии препятствия фиксируется на расстоянии Var_ret от точки регистрации препятствия.
- Если Var_or =1, то происходит автоматическое открытие двери при обнаружении препятствия. При этом СК PBM размыкается до момента полного открытия двери.

3.6.5.14. **Номер D** – C_vko (мм) – дополнительное смещение точки **P2** (**рис.4**) для расширения диапазона удержания сигнала ВКО.

3.6.5.15. **Номер E** – C_vkz (мм) – дополнительное смещение точки **P6** (**рис.4**) для расширения диапазона удержания сигнала ВКЗ.

3.6.5.16. **Номер F** – Z_vkos (0-1) – переключатель сброса ВКО при закрытии, по умолчанию установлено Z_vkos=1.

- Если Z_vkos=0, то ВКО сбрасывается при подаче ЗД при отъезде от упора на расстояние DO=tP.22, но при возникновении препятствия в зоне DO ВКО сбрасывается сразу.
- Если Z_vkos=1, то ВКО сбрасывается сразу при подаче ЗД.

3.6.6. Тип 3 – дополнительные параметры.

3.6.6.1. **Номер 0** – Flko (H) – усилие на участках открытия замка C8, C9. Если параметр установить равным 0, то Flko=Fall (tP.02) при открытии.

3.6.6.2. **Номер 1** – Fpcl (H) – результирующее усилие, создаваемое противовесом с учетом сил трения.

3.6.6.3. **Номер 2** – Fvkz (H) – усилие удержания при закрытии в зоне точной остановки при отсутствии сигнала APP.

3.6.6.4. **Номер 3** – Vmin (мм/сек)- минимальная скорость движения. Частота, подаваемая на двигатель, не устанавливается ниже частоты, соответствующей минимальной скорости движения.

3.6.6.5. **Номер 4** – Varg (мм/сек) – малая скорость движения при удержании (арретировании) (**рис.5**).

3.6.6.6. **Номер 5** – Varm (мм/сек) – максимальная скорость движения при удержании (**рис.5**).

3.6.6.7. **Номер 6** – Narm (мм) – участок скорости движения при удержании, где V=Varg (**рис.5**).

3.6.6.8. **Номер B** – UL_S – переключатель станции.

- При UL_S=0 устанавливается станция **ШУЛК, ШУЛМ, ШУЛР, СПУЛ**;
- При UL_S=1 устанавливается станция **УЛ, УКЛ**.

3.6.6.9. **Номер D** – Arr_o (0-2) – переключатель режима удержания (арретирования) после получения закрытого состояния.

- При Arr_o=0 реализуется автоматическое удержание.

| | | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----|------|----------|-------|------|-----------------------|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | Лист |
| | | | | | | | | | | | 21 |

- При $Arg_o=1$ реализуется удержание по сигналу АРР. Если подана команда АРР, то происходит удержание усилием $Farrc$ при смещении относительно точки удержания в сторону открытия. Если отсутствует команда АРР, то всегда происходит подпор с остаточным усилием $Fvkz$.
- При $Arg_o=2$ реализуется удержание по сигналу ЗД (закрыть). Если подана команда ЗД, то происходит удержание усилием $Farrc$ при смещении относительно точки удержания в сторону открытия. Если отсутствует команда ЗД, то всегда происходит подпор с остаточным усилием $Fvkz$.

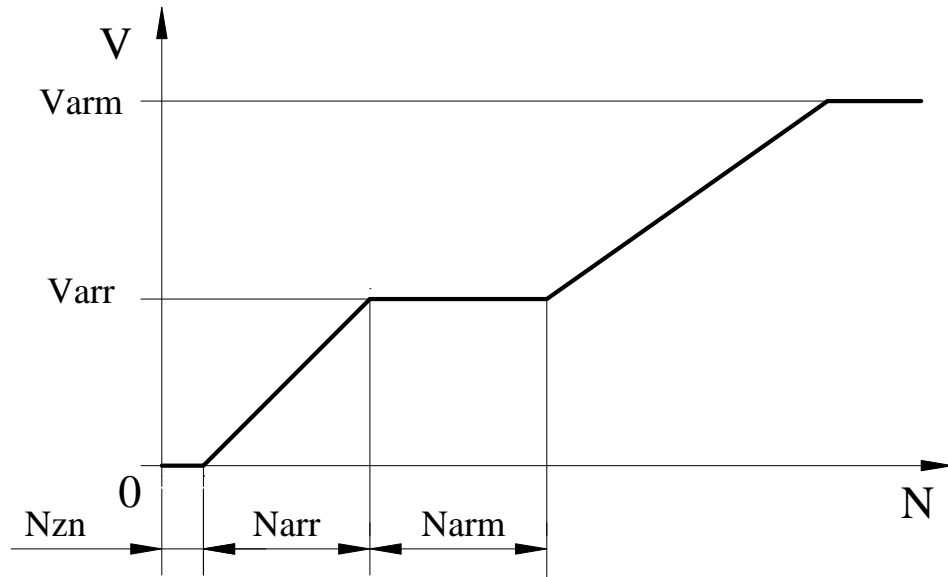


Рис.5. Скорости удержания в зависимости от модуля отклонения от точки удержания.

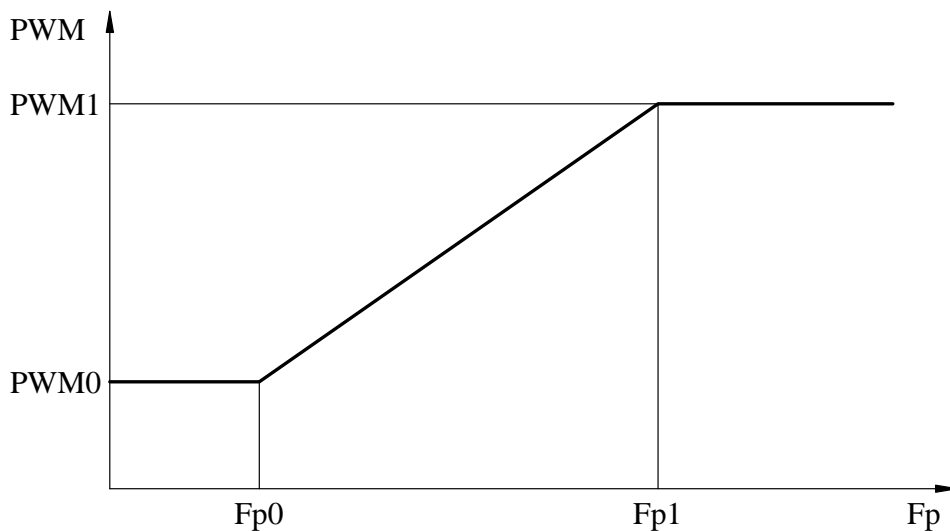


Рис. 6. Зависимость выходного относительного напряжения от частоты и табличных параметров.

3.6.7. Тип 4 – параметры кривой выходного относительного напряжения ($PWM=f(Fp)$) (рис.6) и дополнительные параметры.

3.6.7.1. Параметры устанавливаются исходя из минимизации выходной мощности, подаваемой на двигатель и из того, что не должна срабатывать защита по току, величина которого аппаратно установлена в БУАД.

| | | | |
|---------------|--------------|---------------|--------------|
| Интв. № подл. | Взам. инв. № | Интв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | |
| | | | |
| | | | |

| | | | | |
|-----|------|----------|-------|------|
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата |
| | | | | |

3.6.7.2. *PWM* вычисляется по формуле: $PWM = \frac{U_{out}}{U_{pow}} \cdot 100\%$, где

U_{out} – выходное напряжение, подаваемое на двигатель;

U_{pow} – сетевое напряжение (220В).

3.6.7.3. **Номер 0** – $PWM = PWM0$ (0 – 700, 1=0.1%) – начало линейного участка кривой выходного относительного напряжения.

3.6.7.4. **Номер 1** – $PWM = PWM1$ ($PWM0 - 990$, 1=0.1%) – конец линейного участка кривой выходного относительного напряжения

3.6.7.5. **Номер 2** – частота $F_r = Fr0$ (0 – 250, 1=0.1Гц) – начало линейного участка кривой выходного относительного напряжения.

3.6.7.6. **Номер 3** – частота $F_r = Fr1$ ($Fr0 - 1000$, 1=0.1Гц) – конец линейного участка кривой выходного относительного напряжения.

3.6.7.7. **Номер 7** – V_{br} (0 – V_{syn} , 1=1мм/сек) – скорость, до которой производится торможение при пропадании питания ~220В (при $Sw_{br}=1$ или 2). При достижении данной скорости торможение прекращается и *Устройство* переходит в режим экономии энергии до разгона двери под действием силы тяжести до скорости V_{syn} , после чего опять начинается торможение до скорости V_{br} .

3.6.7.8. **Номер 8** – T_{dyn} (0 – 127, 1=0.01сек=10мсек) – пороговое время прохода двух точек таходатчика. Если время прохода двух точек таходатчика меньше T_{dyn} , то срабатывает динамическое удержание (если F_{dyn} не нуль, то динамическое удержание действует вместо порогового).

3.6.7.9. **Номер 9** – TP_{dyn} (0 – 127, 1=0.1сек) – время установки максимального усилия динамического удержания F_{dyn} , после чего происходит плавное снижение усилия до F_{vkz} .

3.6.7.10. **Номер D** – Sw_{br} (0 – 9999) – разрешение функции торможения при пропадании питающего напряжения ~220В и переключатель входов управления.

- $Sw_{br}=0$ и больше 2 – функция торможения при пропадании ~220В отключена.
- $Sw_{br}=1$ – функция включена и используется внутренний вход детектирования ~220В, встроенный в *Устройство* (версия исполнения, начиная с 4 и выше).
- $Sw_{br}=2$ – функция включена и используется внешнее устройство детектирования ~220В: ДП-01, которое присоединяется к разъему X4 и входам РД, ОБЦ.

3.6.7.11. **Номер E** – L_{br} (0-Len, 1=1мм) – расстояние в мм до закрытия, внутри которого начинается торможение при пропадании питающего напряжения ~220В (при $Sw_{br}=1, 2$).

3.6.7.12. **Номер F** – F_{br} (Н) – сила, с которой происходит торможение при пропадании питающего напряжения ~220В (при $Sw_{br}=1, 2$).

3.8.10. Тип 6 – параметры последней ошибки и статистика по каждой из ошибок.

3.8.10.1. Данная строка ошибок анализируется при выборе пункта меню УСНА '**Err**'.

3.8.10.2. При достижении общим количеством ошибок числа 100, сбор данных по количеству ошибок прекращается. При необходимости его можно возобновить, если произвести очистку строки ошибок.

3.8.10.3. **Номер 0** – L_{err} – слово состояния ошибок (2 байта), записанное при возникновении последней произошедшей ошибки. Назначение отдельных бит в слове состояния ошибок показано в **таблице 1**.

| | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----------------------|--|--|--|--|------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | | | | | | Лист |
| | | | | | | | | | | |
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | | | | | 23 |

Таблица 1. Назначение отдельных бит в слове состояния ошибок и байте состояния входов.

| Младший байт ошибок | | | | | | | |
|-----------------------|------|-----|-----|----|-----|------|-------|
| 7 | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 0 |
| ELRL | EDIR | ETO | EOL | - | EOU | EOC | ESUL |
| Старший байт ошибок | | | | | | | |
| - | - | - | - | - | - | E220 | BLOCK |
| Байт состояния входов | | | | | | | |
| - | - | - | - | РД | APP | ЗД | ОД |

3.8.10.4. **Номер 1** – *C_err* – участок движения (**рис.4**), на котором произошла ошибка при наличии синхронизации, *C_err*=11 при отсутствии синхронизации.

3.8.10.5. **Номер 2** – *Inp_err* – байт состояния входов, записанный при возникновении последней произошедшей ошибки. Назначение отдельных бит в байте состояния входов показано в **таблице 1**.

3.8.10.6. **Номер 3** – *N_err* – общее количество произошедших ошибок (не более 100).

3.8.10.7. **Номер 4** – *ESUL* – число ошибок таймаута связи со станцией СУЛ из общего количества ошибок.

3.8.10.8. **Номер 5** – *EOC* – число ошибок по току из общего количества ошибок.

3.8.10.9. **Номер 6** – *EOU* – число ошибок по превышению предельного напряжения из общего количества ошибок.

3.8.10.10. **Номер 7** – *EOL* – число ошибок переезда длины проема из общего количества ошибок.

3.8.10.11. **Номер 8** – *ETO* – число ошибок таймаута движения в определенном направлении из общего количества ошибок.

3.8.10.12. **Номер 9** – *EDIR* – число ошибок одновременной подачи обоих направлений из общего количества ошибок.

3.8.10.13. **Номер А** – *ELRL* – число ошибок “длина проема находится вне допустимых пределов” из общего количества ошибок.

3.8.10.14. **Номер В** – *BLOCK* – число ошибок блокировки *Устройства* при неверной записи памяти из общего количества ошибок.

3.8.10.15. **Номер F** – *Clr_err* – очистка всех указанных параметров строки **Тип 6**. Очистка параметров происходит при записи в данную ячейку памяти 1 (или любого числа, не равного 0). После очистки параметров в данную ячейку памяти автоматически записывается 0.

3.8.11. Для балки *инвалидного подъемника* с двигателем **АИР71В8-220В** параметры показаны в **таблице 2**.

3.8.12. Для балки *лифта* с двигателем **АИР63В4-220В** и разных длин проемов и типов двери параметры показаны в **таблицах 3-13**.

3.8.13. Для балки *инвалидного подъемника* с двигателем **АИР71В8-220В** ограничители параметров показаны в **таблице 14**.

3.8.14. Для балки *лифта* с двигателем **АИР63В4-220В** ограничители параметров показаны в **таблице 15**.

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Изн. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Изн. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

| | | | | |
|------|------|----------|-------|------|
| Изн. | Лист | № докум. | Подп. | Дата |
| | | | | |

3.7. ТИПЫ ПАРАМЕТРОВ УСНА

3.7.1. Начальные установки параметров *Устройства* показаны в **таблице 17**.

3.7.2. Параметры Устройства редактируются через пункт меню **Un_P**.

3.7.3. **Тип 1** – общие параметры *Устройства*.

3.7.3.1. **Номер 0 – Ind** – переключатель типа данных из БУАД, которые отображаются *Устройством* в режиме '*Отображение текущей информации из БУАД*'. Переключатель имеет следующие состояния:

- Ind=0 – индикация положения в **импульсах таходатчика**.
- Ind=1 – индикация положения в **мм**.
- Ind=2 – индикация относительного напряжения *PWM* в **%*10** (см. *типы параметров БУАД*), например, показание на цифровом индикаторе 508, это значит, что на двигатель подается напряжение 50.8 % от напряжения сети.
- Ind=3 – индикация усилия в ньютонах **H** ($\kappa\Gamma=H/10$).
- Ind=4 – число ошибок по току до появления ошибки ЕОС.
- Ind=5 – скорость движения двери по изменению показаний датчика положения (таходатчика) в **мм/сек**.
- Ind=6 – фазовая частота, подаваемая на двигатель, в **Гц*10**, например, показание на цифровом индикаторе 240, это значит, что подается на двигатель фазовая частота 24.0Гц.
- Ind=7 – индикация в шестнадцатеричном виде **cod_mov.cod_c**, индикатор разделен на две половины точкой, причем в левой половине отображается **cod_mov** – участки движения, показанные на *траектории движения (рис.4)*, а в правой половине отображается **cod_c** – команды движения:
 - 1 – удержание;
 - 2 – стандартное движение;
 - 3 – экстренное торможение.

3.7.3.2. **Номер 1 – PC** – определяет вид записи параметров *с пружиной / без пружины* кабины и наличие пункта меню '*выбор наличия или отсутствия пружины или противовеса двери кабины лифта*':

- PC=0 – отсутствует пункт меню **-PC/PC** в меню записи данных **data** и записываются параметры, соответствующие параметрам *без пружины* кабины (**-PC**);
- PC=1 – отсутствует пункт меню **-PC/PC** в меню записи данных **data** и записываются параметры, соответствующие параметрам *с пружиной* кабины (**PC**);
- PC>1 – есть пункт меню **-PC/PC** в меню записи данных **data** и выбор производится с помощью него.

3.7.3.3. **Номер 2 – Frc1_u (H)** – суммарное усилие пружины (противовеса) двери кабины лифта при закрытии и противовеса двери шахты, которое переписывается в параметр $Frc1=tP.31$ БУАД при установке пружины кабины (PC). При отсутствии пружины кабины нужно записать $Frc1_u=0$. Данный параметр необходим для более эффективного торможения при закрытии, если стандартного усилия при $Frc1_u=0$ недостаточно.

3.7.3.4. **Номер 2 – Frc_op (H)** – величина усилия пружины кабины, когда дверь кабины находится в полностью открытом состоянии. На данную величину увеличивается усилие $Farc$ при открытии и при установке пружины кабины (PC).

3.7.3.5. **Номер 3 – Frc_cl (H)** – величина усилия пружины кабины, когда дверь кабины находится в полностью закрытом состоянии. На данную величину уменьшается усилие $Farc$ при закрытии и при установке пружины кабины (PC).

| | | | | | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|-----|------|----------|-------|------|-----------------------|------|
| Инд. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инд. № дубл. | Подп. и дата | Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | Лист |
| | | | | | | | | | | | 25 |

3.6.7.3. **Номер D** – Sw_br_u – значение переключателя Sw_br, которое записывается в БУАД при вводе данных в пункте меню **data Устройства**, при Sw_br_u >255 значение Sw_br в БУАД не изменяется и остается прежним.

В БУАД параметр Sw_br (0 – 9999) – это разрешение функции торможения при пропадании питающего напряжения ~220В и переключатель входов управления:

- Sw_br=0 и больше 2 – функция торможения при пропадании ~220В отключена.
- Sw_br=1 – функция включена и используется внутренний вход детектирования ~220В, встроенный в *Устройство* (версия исполнения, начиная с 4 и выше).
- Sw_br=2 – функция включена и используется внешний датчик питания ~220В ДП-01.

3.7.4. Тип F – параметры доступа (вводятся в шестнадцатеричном виде).

3.7.4.2. **Номер A** – SC_Un – область таблицы параметров УСНА (**таблица 17**), которая открывается при вводе пароля пользователя УСНА. Значение имеют только 2 младшие цифры, которые изменяются от 0 до F, также как в таблице параметров, самая младшая цифра задает последнюю редактируемую колонку, а вторая цифра справа задает последнюю редактируемую строку. Например, задано SC_Un=47, это означает, что можно редактировать параметры до строки 4 включительно и до колонки (столбца) 7 включительно.

3.7.4.3. **Номер B** – Pass_uk – пароль пользователя УСНА, открывает доступ к области таблицы параметров УСНА, задаваемой SC_Un.

3.7.4.4. **Номер C** – Pass_ak – пароль администратора УСНА, открывает доступ ко всем параметрам УСНА.

3.7.4.5. **Номер D** – SC_BU – область таблицы параметров БУАД (**таблицы 2-13**), которая открывается при вводе пароля пользователя БУАД. Значение имеют только 2 младшие цифры, которые изменяются от 0 до F, также как в таблице параметров, самая младшая цифра задает последнюю редактируемую колонку, а вторая цифра справа задает последнюю редактируемую строку. Например, задано SC_BU=34, это означает, что можно редактировать параметры до строки 3 включительно и до колонки (столбца) 4 включительно.

3.7.4.6. **Номер E** – Pass_u – пароль пользователя БУАД, открывает доступ к области таблицы параметров БУАД, задаваемой SC_BU.

3.7.4.7. **Номер F** – Pass_a – пароль администратора БУАД, открывает доступ ко всем параметрам БУАД.

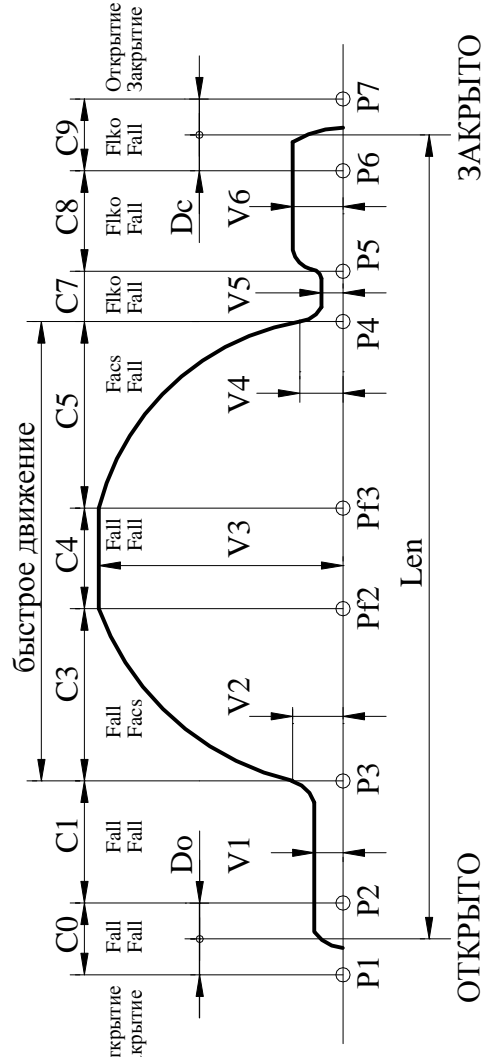
| | | | | |
|---------------|--------------|--------------|---------------|--------------|
| Инов. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инов. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

| | | | | |
|-----|------|----------|-------|------|
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата |
| | | | | |

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 2. Параметры БУАД-4-25.8 / инвалидный подъемник, АИР71В8-220В, L0.90, DT00

| | | | | | | | | | | | | | | | | |
|--------------|---------|---------|--------|--------|--------|--------|------|--------|----------|---------|--------|---------|--------|-------|---------|--------|
| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | A | B | C | D | E | F |
| V3 | V3 | Facs | Fall | Farr | C7 | C8 | C1 | V1 | V2 | V4 | V5 | V6 | KC3 | KC5 | Sw_tab | Dkeepo |
| 340 | 300 | 300 | 250 | 90 | 0 | 58 | 0 | 70 | 70 | 60 | 60 | 80 | 127 | 127 | 0 | 0 |
| мм/сек | Н | Н | Н | Н | мм | мм | мм | мм/сек | мм/сек | мм/сек | мм/сек | мм/сек | - | - | C5,C3 | *Ks мм |
| ТР.1- | V3 | Facs | Fall | Farr | C7 | C8 | C1 | V1 | V2 | V4 | V5 | V6 | KC3 | KC5 | Sw_tab | Dkeepo |
| 300 | 300 | 150 | 130 | 30 | 0 | 58 | 0 | 80 | 80 | 40 | 40 | 80 | 127 | 127 | 0 | 38 |
| мм/сек | Н | Н | Н | Н | мм | мм | мм | мм/сек | мм/сек | мм/сек | мм/сек | мм/сек | - | - | C5,C3 | *Ks мм |
| ТР.2- | L_dk | Len | DO | DC | Farrm | Vsyn | Fdyn | Vbar | TO_O | TO_C | Bar_sl | Bar_ret | Bar_op | C_vko | C_vkz | Z_vkoc |
| 0 | 0 | 0 | 20 | 20 | 120 | 100 | 0 | 70 | 255 | 255 | 0 | 20 | 0 | 90 | 10 | 1 |
| *Ks мм | *Ks мм | *Ks мм | мм | мм | Н | мм/сек | Н | мм/сек | мм/сек | *0.1сек | - | мм | мм | мм | мм | - |
| ТР.3- | Flko | Fpcl | Fvkz | Vmin | Varr | Varm | Narm | | | | | UL_S | Mask | Arr_o | Tsync | - |
| 0 | 0 | 0 | 10 | 1 | 80 | 200 | 0 | | | | | 0 | 255 | 0 | 0 | - |
| Н | Н | Н | Н | мм/сек | мм/сек | мм/сек | мм | | | | | | | | *0.1сек | - |
| ТР.4- | W0 | Fp0 | Fp0 | Fp1 | | | | V_br | Tdyn | TPdyn | | | | Sw_br | L_br | F_br |
| 350 | 990 | 40 | 400 | 400 | | | | 70 | 20 | 10 | | | | 0 | 150 | 200 |
| *0.1% | *0.1% | *0.1Гц | *0.1Гц | *0.1Гц | | | | мм/сек | *0.01сек | *0.1сек | | | | - | мм | Н |
| ТР.Е- | Par_str | Par_col | Pass_u | Pass_a | | | | | | | | | | | | |
| 4 | 4 | 0E00 | 3A87 | - | | | | | | | | | | | | |



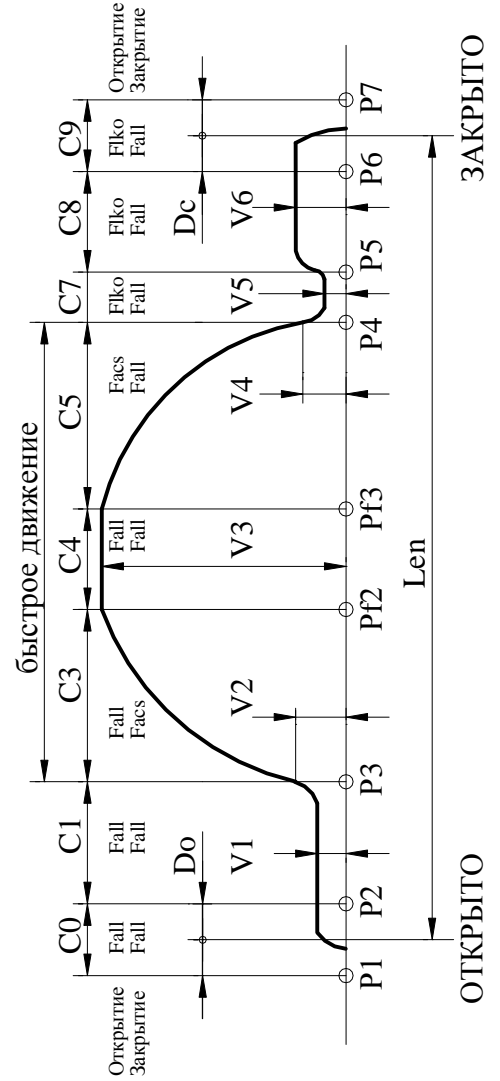
ЗАКРЫТО

ОТКРЫТО

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 3. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L0.65 или L0.70, DT00

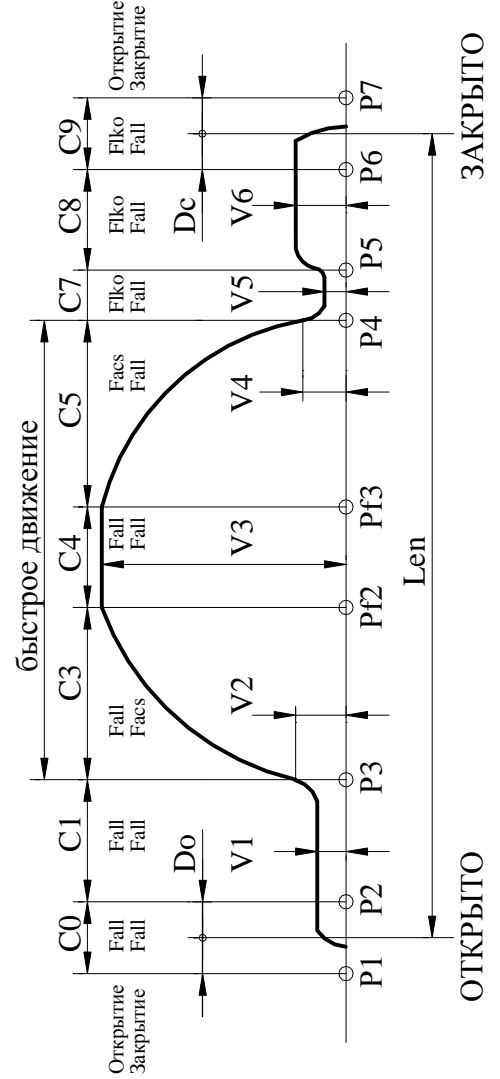
| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | С | Е | Е | F |
|--------------|---------------------|-------------------|---------------------|----------------------|----------------------|-----------------------|-----------------|----------------------|------------------------|------------------------|--------------------|---------------------|------------------|-------------------|-----------------------|------------------------|---|
| | V3 300 мм/сек | Facs 350 H | Fall 300 H | Farr 120 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 40 мм/сек | V2 40 мм/сек | V4 60 мм/сек | V5 60 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 30 *Ks мм | |
| ТР.1- | V3 270 мм/сек | Facs 180 H | Fall 160 H | Farr 50 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 80 мм/сек | V2 80 мм/сек | V4 40 мм/сек | V5 40 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 38 *Ks мм | |
| ТР.2- | L_dk 0 *Ks мм | Len 0 мм | DO 20 мм | DC 20 мм | Farrm 160 H | Vsyn 100 мм/сек | Fdyn 0 H | Vbar 70 мм/сек | TO_O 255 *0.1сек | TO_C 255 *0.1сек | Bar_sl 0 - | Bar_ret 20 мм | Bar_op 0 - | C_vko 90 мм | C_vkz 10 мм | Z_vkoc 1 - | |
| ТР.3- | Flko 0 H | Fpcl 0 H | Fvkz 10 H | Vmin 1 мм/сек | Varr 80 мм/сек | Varm 200 мм/сек | Narm 0 мм | V_br 70 мм/сек | Tdyn 20 *0.01сек | TPdyn 10 *0.1сек | | UL_S 0 - | Mask 255 - | Arr_o 0 - | Tsync 0 *0.1сек | | |
| ТР.4- | W0 300 *0.1% | Par_col 4 - | Fp0 40 *0.1Гц | Fp1 400 *0.1Гц | Pass_u 0E00 - | Pass_a 3A87 - | | | | | | | | Sw_br 0 - | L_br 150 мм | F_br 200 H | |
| ТР.Е- | | | | | | | | | | | | | | | | | |



| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 4. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L0.65 или L0.70, DT01

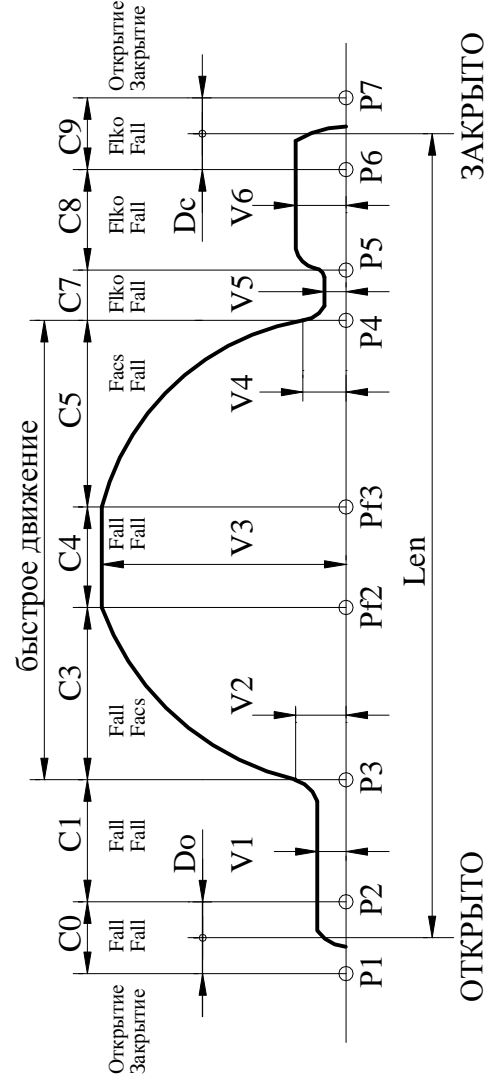
| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | С | Е | Е | F |
|--------------|---------------|--------------|---------------|---------------|--------------|---------------|---------|--------------|----------------|----------------|--------------|--------------|----------|----------|--------------|--------------|---|
| | V3 | Facs | Fall | Farr | C7 | C8 | C1 | V1 | V2 | V4 | V5 | V6 | KC3 | KC5 | Sw_tab | Dkeepo | |
| ТР-0- | 270 мм/сек | 354 H | 304 H | 124 H | 0 мм | 58 мм | 0 мм | 40 мм/сек | 40 мм/сек | 60 мм/сек | 60 мм/сек | 80 мм/сек | 127 - | 127 - | 0 C5.C3 | 30 *Ks мм | |
| ТР-1- | V3 | Facs | Fall | Farr | C7 | C8 | C1 | V1 | V2 | V4 | V5 | V6 | KC3 | KC5 | Sw_tab | Dkeepo | |
| | 230 мм/сек | 184 H | 160 H | 50 H | 0 мм | 58 мм | 0 мм | 80 мм/сек | 80 мм/сек | 40 мм/сек | 40 мм/сек | 80 мм/сек | 127 - | 127 - | 0 C5.C3 | 38 *Ks мм | |
| ТР-2- | L_dk | Len | DO | DC | Farrm | Vsyn | Fdyn | Vbar | TO_O | TO_C | Bar_sl | Bar_ret | Bar_op | C_vko | C_vkz | Z_vkoc | |
| | 0 *Ks мм | 0 *Ks мм | 20 мм | 20 мм | 160 H | 100 мм/сек | 0 H | 70 мм/сек | 255 *0.1сек | 255 *0.1сек | 0 - | 20 мм | 0 - | 90 мм | 10 мм | 1 - | |
| ТР-3- | Fiko | Fpcl | Fvkz | Vmin | Varr | Varm | Narm | V_br | Tdyn | TPdyn | | UL_S | Mask | Arr_o | Tsync | | |
| | 0 H | 0 H | 10 H | 1 мм/сек | 80 мм/сек | 200 мм/сек | 0 мм | 70 мм/сек | 20 *0.01сек | 10 *0.1сек | | 0 - | 255 - | 0 - | 0 *0.1сек | | |
| ТР-4- | W0 | Fp0 | Fp1 | Fp1 | | | | | | | | | | Sw_br | L_br | F_br | |
| | 300 *0.1% | 40 *0.1Гц | 400 *0.1Гц | 400 *0.1Гц | | | | | | | | | | 0 - | 150 мм | 200 H | |
| ТР-Е- | Par_str | Par_col | Pass_u | Pass_a | | | | | | | | | | | | | |
| | 4 | 4 | 0E00 | 3A87 | | | | | | | | | | | | | |



| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 5. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L0.80, DT00

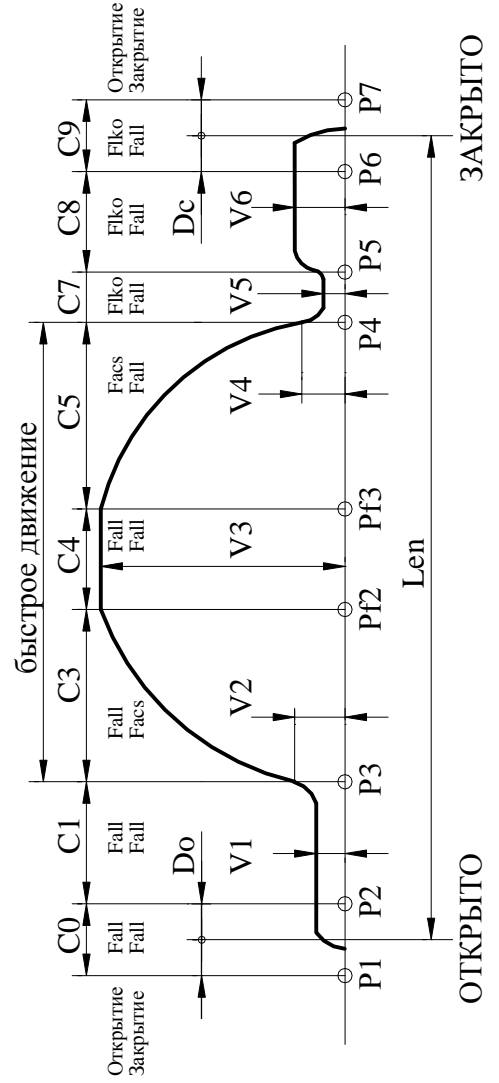
| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F |
|--------------|---------------------|--------------------|---------------------|----------------------|----------------------|-----------------------|-----------------|----------------------|------------------------|------------------------|--------------------|---------------------|------------------|-------------------|-----------------------|------------------------|
| | V3 340 мм/сек | Facs 354 H | Fall 304 H | Farr 124 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 40 мм/сек | V2 40 мм/сек | V4 60 мм/сек | V5 60 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 30 *Ks мм |
| ТР.1- | V3 300 мм/сек | Facs 184 H | Fall 160 H | Farr 50 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 80 мм/сек | V2 80 мм/сек | V4 40 мм/сек | V5 40 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepc 38 *Ks мм |
| ТР.2- | L_dk 0 *Ks мм | Len 0 *Ks мм | DO 20 мм | DC 20 мм | Farrm 160 H | Vsyn 100 мм/сек | Fdyn 0 H | Vbar 70 мм/сек | TO_O 255 *0.1сек | TO_C 255 *0.1сек | Bar_sl 0 - | Bar_ret 20 мм | Bar_op 0 - | C_vko 90 мм | C_vkz 10 мм | Z_vkoc 1 - |
| ТР.3- | Fiko 0 H | Fpcl 0 H | Fvkz 10 H | Vmin 1 мм/сек | Varr 80 мм/сек | Varm 200 мм/сек | Narm 0 мм | V_br 70 мм/сек | Tdyn 20 *0.01сек | TPdyn 10 *0.1сек | | UL_S 0 - | Mask 255 - | Arr_o 0 - | Tsync 0 *0.1сек | |
| ТР.4- | W0 300 *0.1% | Par_col 4 - | Fp0 40 *0.1Гц | Fp1 400 *0.1Гц | Pass_u 0E00 - | Pass_a 3A87 - | | | | | | | | Sw_br 0 - | L_br 150 мм | F_br 200 H |
| ТР.Е- | | | | | | | | | | | | | | | | |



| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 6. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L0.80, DT01

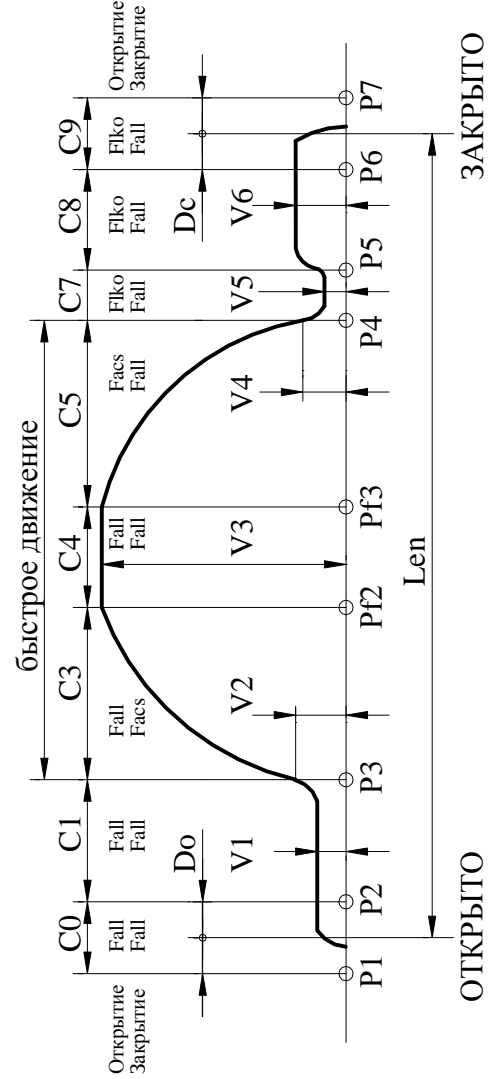
| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F |
|--------------|---------------------|--------------------|---------------------|----------------------|----------------------|-----------------------|-----------------|----------------------|------------------------|------------------------|--------------------|---------------------|------------------|-------------------|-----------------------|------------------------|
| | V3 300 мм/сек | Facs 359 H | Fall 309 H | Farr 129 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 40 мм/сек | V2 40 мм/сек | V4 60 мм/сек | V5 60 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 30 *Ks мм |
| ТР.1- | V3 260 мм/сек | Facs 190 H | Fall 160 H | Farr 50 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 80 мм/сек | V2 80 мм/сек | V4 40 мм/сек | V5 40 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 38 *Ks мм |
| ТР.2- | L_dk 0 *Ks мм | Len 0 *Ks мм | DO 20 мм | DC 20 мм | Farrm 170 H | Vsyn 100 мм/сек | Fdyn 0 H | Vbar 70 мм/сек | TO_O 255 *0.1сек | TO_C 255 *0.1сек | Bar_sl 0 - | Bar_ret 20 мм | Bar_op 0 - | C_vko 90 мм | C_vkz 10 мм | Z_vkoc 1 - |
| ТР.3- | Fiko 0 H | Fpcl 0 H | Fvkz 10 H | Vmin 1 мм/сек | Varr 80 мм/сек | Varm 200 мм/сек | Narm 0 мм | | | | | UL_S 0 - | Mask 255 - | Arr_o 0 - | Tsync 0 *0.1сек | |
| ТР.4- | W0 300 *0.1% | Par_col 4 - | Fp0 40 *0.1Гц | Fp1 400 *0.1Гц | | | | V_br 70 мм/сек | Tdyn 20 *0.01сек | TPdyn 10 *0.1сек | | | Sw_br 0 - | L_br 150 мм | F_br 200 H | |
| ТР.Е- | | | | | | | | | | | | | | | | |



| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 7. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L0.90, DT00

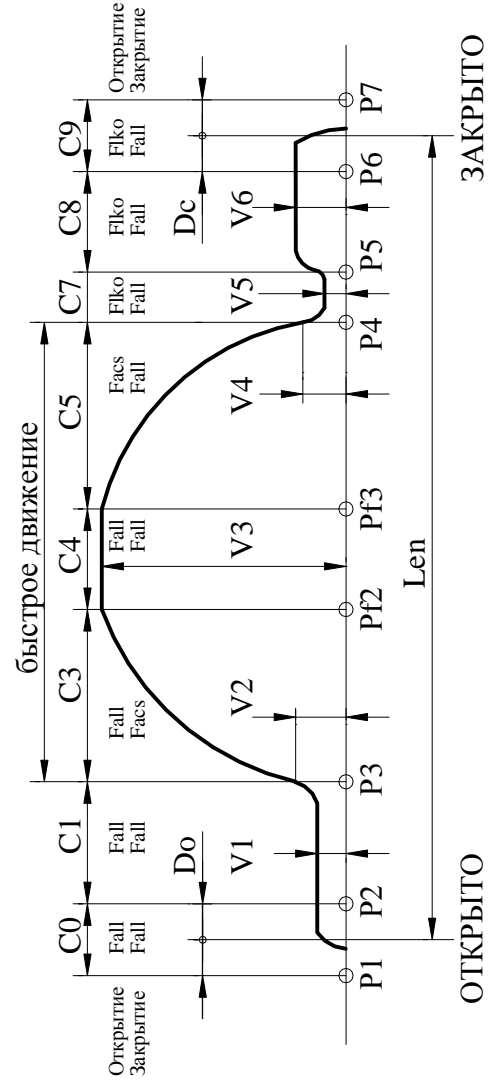
| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F | |
|--------------|---------------------|-------------------|---------------------|----------------------|----------------------|-----------------------|-----------------|----------------------|------------------------|------------------------|--------------------|---------------------|------------------|-------------------|-----------------------|------------------------|--|
| | V3 410 мм/сек | Facs 359 H | Fall 309 H | Farr 129 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 40 мм/сек | V2 40 мм/сек | V4 60 мм/сек | V5 60 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 30 *Ks мм | |
| ТР.1- | V3 360 мм/сек | Facs 190 H | Fall 160 H | Farr 50 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 80 мм/сек | V2 80 мм/сек | V4 40 мм/сек | V5 40 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 38 *Ks мм | |
| ТР.2- | L_dk 0 *Ks мм | Len 0 мм | DO 20 мм | DC 20 мм | Farrm 170 H | Vsyn 100 мм/сек | Fdyn 0 H | Vbar 70 мм/сек | TO_O 255 *0.1сек | TO_C 255 *0.1сек | Bar_sl 0 - | Bar_ret 20 мм | Bar_op 0 - | C_vko 90 мм | C_vkz 10 мм | Z_vkoc 1 - | |
| ТР.3- | Fiko 0 H | Fpcl 0 H | Fvkz 10 H | Vmin 1 мм/сек | Varr 80 мм/сек | Varm 200 мм/сек | Narm 0 мм | | | | | UL_S 0 - | Mask 255 - | Arr_o 0 - | Tsync 0 *0.1сек | | |
| ТР.4- | W0 300 *0.1% | Par_col 4 - | Fp0 40 *0.1Гц | Fp1 400 *0.1Гц | | | | V_br 70 мм/сек | Tdyn 20 *0.01сек | TPdyn 10 *0.1сек | | | Sw_br 0 - | L_br 150 мм | F_br 200 H | | |
| ТР.Е- | | | | | | | | | | | | | | | | | |



| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 8. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L0.90, DT01

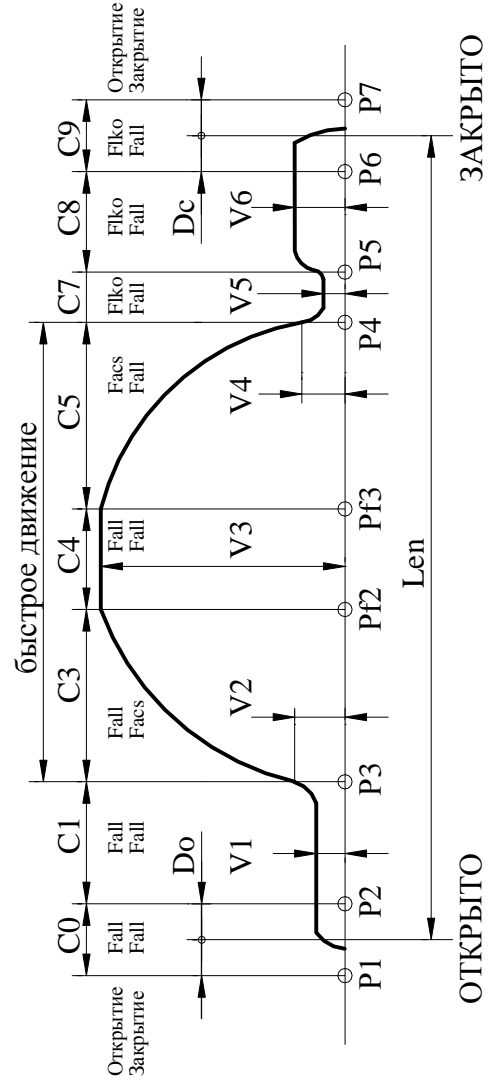
| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F |
|--------------|---------------------|-------------------|---------------------|----------------------|----------------------|-----------------------|-----------------|----------------------|------------------------|------------------------|--------------------|---------------------|------------------|-------------------|-----------------------|------------------------|
| | V3 360 мм/сек | Facs 363 H | Fall 313 H | Farr 133 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 40 мм/сек | V2 40 мм/сек | V4 60 мм/сек | V5 60 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 30 *Ks мм |
| ТР.1- | V3 320 мм/сек | Facs 193 H | Fall 160 H | Farr 50 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 80 мм/сек | V2 80 мм/сек | V4 40 мм/сек | V5 40 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 38 *Ks мм |
| ТР.2- | L_dk 0 *Ks мм | Len 0 мм | DO 20 мм | DC 20 мм | Farrm 170 H | Vsyn 100 мм/сек | Fdyn 0 H | Vbar 70 мм/сек | TO_O 255 *0.1сек | TO_C 255 *0.1сек | Bar_sl 0 - | Bar_ret 20 мм | Bar_op 0 - | C_vko 90 мм | C_vkz 10 мм | Z_vkoc 1 - |
| ТР.3- | Fiko 0 H | Fpcl 0 H | Fvkz 10 H | Vmin 1 мм/сек | Varr 80 мм/сек | Varm 200 мм/сек | Narm 0 мм | V_br 70 мм/сек | Tdyn 20 *0.01сек | TPdyn 10 *0.1сек | | UL_S 0 - | Mask 255 - | Arr_o 0 - | Tsync 0 *0.1сек | |
| ТР.4- | W0 300 *0.1% | Par_col 4 - | Fp0 40 *0.1Гц | Fp1 400 *0.1Гц | | | | | | | | | | Sw_br 0 - | L_br 150 мм | F_br 200 H |
| ТР.Е- | Par_str 4 - | | Pass_u 0E00 - | Pass_a 3A87 - | | | | | | | | | | | | |



| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 9. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L1.00, DT00

| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F |
|--------------|----------------|---------------|----------------|----------------|----------------|----------------|------------|----------------|----------------|-----------------|--------------|---------------|-------------|-------------|-----------------|------------------------|
| | V3 | Facs | Fall | Farr | C7 | C8 | C1 | V1 | V2 | V4 | V5 | V6 | KC3 | KC5 | Sw_tab | Dkeepo |
| ТР-0- | 430 мм/сек | 363 H | 313 H | 133 H | 0 мм | 58 мм | 0 мм | 40 мм/сек | 40 мм/сек | 60 мм/сек | 60 мм/сек | 80 мм/сек | 127 - | 127 - | 0 C5.C3 | 30 *Ks мм |
| ТР-1- | V3 мм/сек | Facs H | Fall H | Farr H | C7 мм | C8 мм | C1 мм | V1 мм/сек | V2 мм/сек | V4 мм/сек | V5 мм/сек | V6 мм/сек | KC3 - | KC5 - | Sw_tab C5.C3 | Dkeepc 38 *Ks мм |
| ТР-2- | L_dk мм/сек | Len *Ks мм | DO мм | DC мм | Farrm H | Vsyn мм/сек | Fdyn H | Vbar мм/сек | TO_O мм/сек | TO_C мм/сек | Bar_sl - | Bar_ret мм | Bar_op - | C_vko мм | C_vkz мм | Z_vkoc - |
| | 0 | 0 | 20 | 20 | 170 | 100 | 0 | 70 | 255 | 255 | 0 | 20 | 0 | 90 | 10 | 1 |
| ТР-3- | Fiko H | Fpcl H | Fvkz H | Vmin мм/сек | Varr мм/сек | Varm мм/сек | Narm мм | | *0.1сек | *0.1сек | | UL_S 0 | Mask 255 | Arr_o 0 | Tsync 0 | - |
| | 0 | 0 | 10 | 1 | 80 | 200 | 0 | | | | | | | | | |
| ТР-4- | W0 мм/сек | Fp1 % | Fp0 Гц | Fp1 Гц | | | | V_br мм/сек | Tdyn мм/сек | TPdyn мм/сек | | | | Sw_br 0 | L_br 150 | F_br 200 H |
| | 300 | 990 | 40 | 400 | | | | 70 | 20 | 10 | | | | 0 | 0 | 0 |
| ТР-Е- | Par_str 4 | Par_col 4 | Pass_u 0E00 | Pass_a 3A87 | | | | | *0.1сек | *0.1сек | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | |



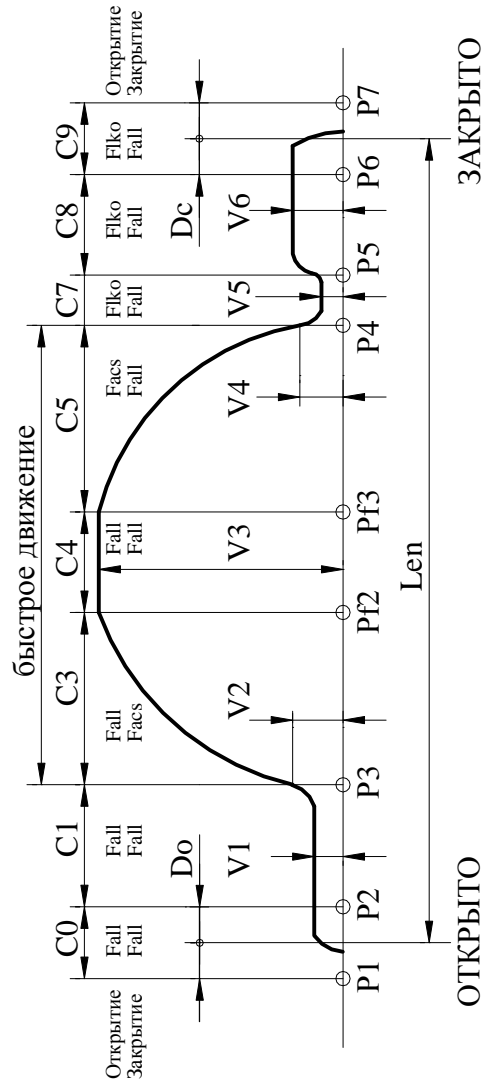
ЗАКРЫТО

ОТКРЫТО

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 10. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L1.00, DT01

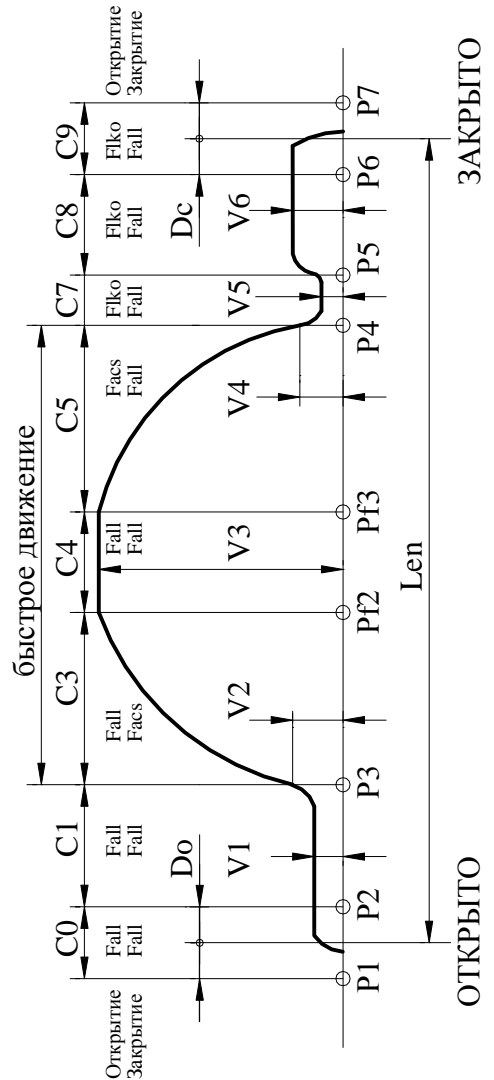
| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F |
|--------------|---------------------|--------------------|-----------------------|----------------------|----------------------|-----------------------|-----------------|----------------------|------------------------|------------------------|--------------------|---------------------|------------------|-------------------|-----------------------|------------------------|
| | V3 360 мм/сек | Facs 370 H | Fall 320 H | Farr 140 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 40 мм/сек | V2 40 мм/сек | V4 60 мм/сек | V5 60 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 30 *Ks мм |
| ТР.1- | V3 320 мм/сек | Facs 200 H | Fall 160 /130 H | Farr 50 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 80 мм/сек | V2 80 мм/сек | V4 40 мм/сек | V5 40 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 38 *Ks мм |
| ТР.2- | L_dk 0 *Ks мм | Len 0 *Ks мм | DO 20 мм | DC 20 мм | Farrm 180 H | Vsyn 100 мм/сек | Fdyn 0 H | Vbar 70 мм/сек | TO_O 255 *0.1сек | TO_C 255 *0.1сек | Bar_sl 0 - | Bar_ret 20 мм | Bar_op 0 - | C_vko 90 мм | C_vkz 10 мм | Z_vkoc 1 - |
| ТР.3- | Flko 0 H | Fpcl 0 H | Fvkz 10 H | Vmin 1 мм/сек | Varr 80 мм/сек | Varm 200 мм/сек | Narm 0 мм | V_br 70 мм/сек | Tdyn 20 *0.01сек | TPdyn 10 *0.1сек | UL_S 0 - | UL_S 0 - | Mask 255 - | Arr_o 0 - | Tsync 0 *0.1сек | - - - |
| ТР.4- | W0 300 *0.1% | Par_col 4 - | Fp0 40 *0.1Гц | Fp1 400 *0.1Гц | Pass_u 0E00 - | Pass_a 3A87 - | | | | | | | | Sw_br 0 - | L_br 150 мм | F_br 200 H |
| ТР.Е- | | | | | | | | | | | | | | | | |



| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 11. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L1.20, DT00

| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F |
|--------------|----------------|----------|----------------|----------------|---------|----------|---------|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|----------|----------|------------|--------------|
| | V3 | Facs | Fall | Farr | C7 | C8 | C1 | V1 | V2 | V4 | V5 | V6 | KC3 | KC5 | Sw_tab | Dkeepo |
| ТР-0- | 520 мм/сек | 370 H | 320 H | 140 H | 0 мм | 58 мм | 0 мм | 40 мм/сек | 40 мм/сек | 60 мм/сек | 60 мм/сек | 80 мм/сек | 127 - | 127 - | 0 C5.C3 | 30 *Ks мм |
| ТР-1- | 450 мм/сек | 200 H | 160 H | 50 H | 0 мм | 58 мм | 0 мм | 80 мм/сек | 80 мм/сек | 40 мм/сек | 40 мм/сек | 80 мм/сек | 127 - | 127 - | 0 C5.C3 | 38 *Ks мм |
| ТР-2- | L_dk *Ks мм | Len | DO | DC | Farrm | Vsyn | Fsyn | Vbar | TO_O | TO_C | Bar_sl | Bar_ret | C_vko | C_vko | C_vkz | Z_vkoc |
| | 0 | 0 | 20 | 20 | 180 | 100 | 0 | 70 | 255 | 255 | 0 | 20 | 90 | 90 | 10 | 1 |
| ТР-3- | Flko H | Fpcl | Fvkz | Vmin | Varr | Varm | Narm | | | | | UL_S | Arr_o | Arr_o | Tsync | - |
| | 0 | 0 | 10 | 1 | 80 | 200 | 0 | | | | | 0 | 0 | 0 | 0 | - |
| ТР-4- | W0 *0.1% | Par_col | Fp0 | Fp1 | | | | V_br | Tdyn | TPdyn | | | Sw_br | Sw_br | L_br | F_br |
| | 300 | 4 | 40 | 400 | | | | 70 | 20 | 10 | | | 0 | 0 | 150 | 200 |
| ТР-Е- | Par_str 4 | | Pass_u 0E00 | Pass_a 3A87 | | | | | | | | | | | | H |



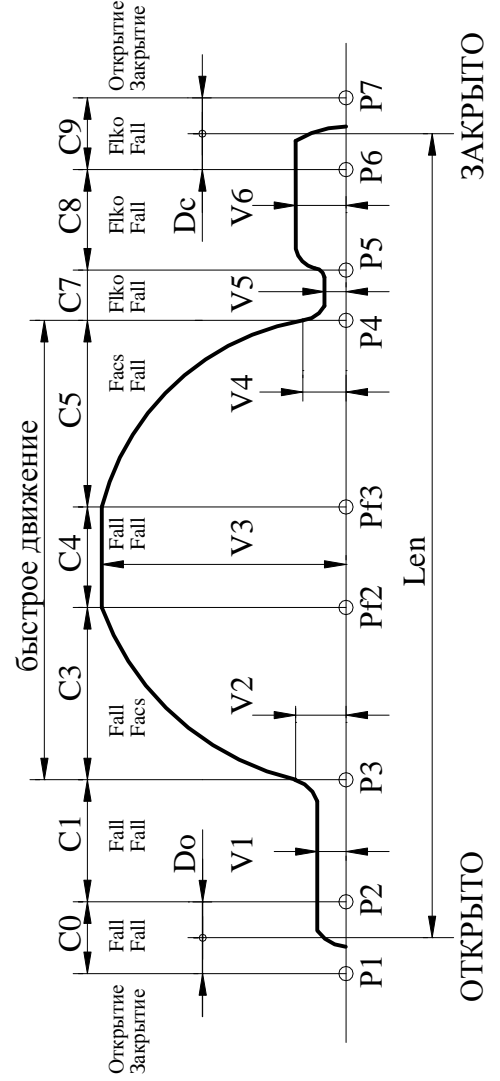
ЗАКРЫТО

ОТКРЫТО

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 12. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L1.20, DT01

| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F |
|--------------|----------------|----------|--------------|---------------|--------------|---------------|---------|--------------|----------------|----------------|--------------|--------------|----------|----------|------------|--------------|
| | V3 | Facs | Fall | Farr | C7 | C8 | C1 | V1 | V2 | V4 | V5 | V6 | KC3 | KC5 | Sw_tab | Dkeepo |
| ТР-0- | 520 мм/сек | 375 H | 325 H | 145 H | 0 мм | 58 мм | 0 мм | 40 мм/сек | 40 мм/сек | 60 мм/сек | 60 мм/сек | 80 мм/сек | 127 - | 127 - | 0 C5.C3 | 30 *Ks мм |
| ТР-1- | 450 мм/сек | 200 H | 160 H | 50 H | 0 мм | 58 мм | 0 мм | 80 мм/сек | 80 мм/сек | 40 мм/сек | 40 мм/сек | 80 мм/сек | 127 - | 127 - | 0 C5.C3 | 38 *Ks мм |
| ТР-2- | L_dk *Ks мм | Len | DO | DC | Farrm | Vsyn | Fdyn | Vbar | TO_O | TO_C | Bar_sl | Bar_ret | Bar_op | C_vko | C_vkz | Z_vkoc |
| | 0 | 0 | 20 | 20 | 190 H | 100 мм/сек | 0 H | 70 мм/сек | 255 *0.1сек | 255 *0.1сек | 0 | 20 мм | 0 | 90 мм | 10 мм | 1 |
| ТР-3- | Flko H | Fpcl | Fvkz | Vmin | Varr | Varm | Narm | | | | | UL_S | Mask | Arr_o | Tsync | - |
| | 0 | 0 | 10 | 1 | 80 мм/сек | 200 мм/сек | 0 мм | | | | | 0 | 255 | 0 | 0 | - |
| ТР-4- | W0 *0.1% | Fp1 | Fp0 | Fp1 | | | | V_br | Tdyn | TPdyn | | | | Sw_br | L_br | F_br |
| | 300 *0.1% | 990 | 40 *0.1Гц | 400 *0.1Гц | | | | 70 мм/сек | 20 *0.01сек | 10 *0.1сек | | | | 0 | 150 мм | 200 H |
| ТР-Е- | Par_str | Par_col | Pass_u | Pass_a | | | | | | | | | | | | |
| | 4 | 4 | 0E00 | 3A87 | | | | | | | | | | | | |



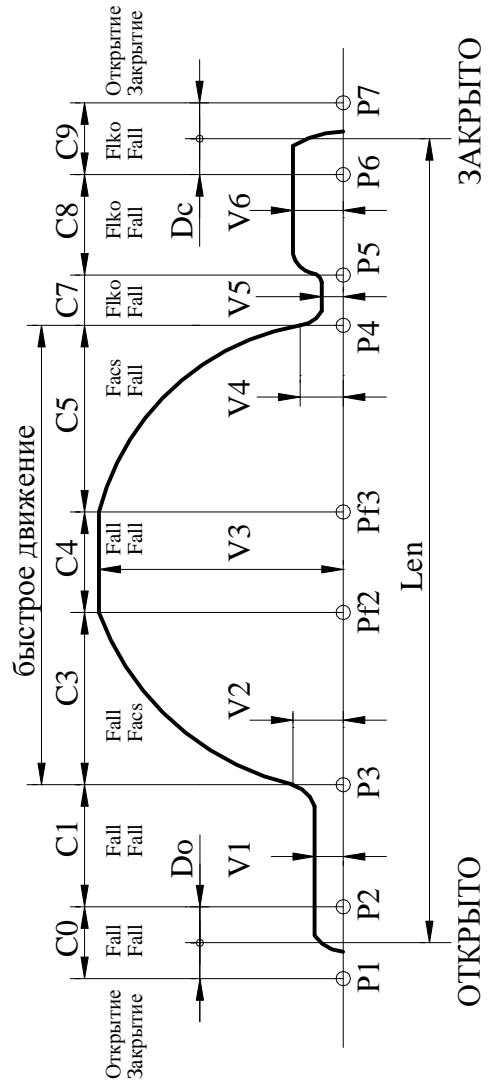
ЗАКРЫТО

ОТКРЫТО

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 13. Параметры БУАД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3, L2.40, DT00

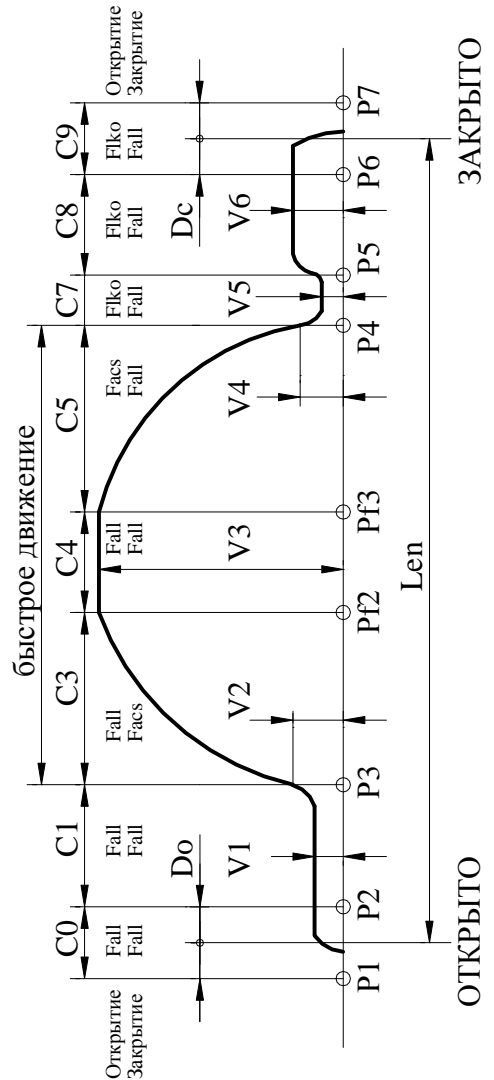
| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F |
|--------------|---------------------|---------------------|---------------------|----------------------|----------------------|-----------------------|-----------------|----------------------|------------------------|------------------------|--------------------|---------------------|------------------|-------------------|-----------------------|------------------------|
| | V3 800 мм/сек | Facs 440 H | Fall 390 H | Farr 160 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 40 мм/сек | V2 40 мм/сек | V4 60 мм/сек | V5 60 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 30 *Ks мм |
| ТР.1- | V3 700 мм/сек | Facs 350 H | Fall 180 H | Farr 50 H | C7 0 мм | C8 58 мм | C1 0 мм | V1 80 мм/сек | V2 80 мм/сек | V4 40 мм/сек | V5 40 мм/сек | V6 80 мм/сек | KC3 127 - | KC5 127 - | Sw_tab 0 C5.C3 | Dkeepo 38 *Ks мм |
| ТР.2- | L_dk 0 *Ks мм | Len 0 *Ks мм | DO 20 мм | DC 20 мм | Farrm 200 H | Vsyn 100 мм/сек | Fsyn 0 H | Vbar 70 мм/сек | TO_O 255 *0.1сек | TO_C 255 *0.1сек | Bar_sl 0 - | Bar_ret 20 мм | Bar_op 0 - | C_vko 90 мм | C_vkz 10 мм | Z_vkoc 1 - |
| ТР.3- | Flko 0 H | Fpcl 0 H | Fvkz 10 H | Vmin 1 мм/сек | Varr 80 мм/сек | Varm 200 мм/сек | Narm 0 мм | | | | | UL_S 0 - | Mask 255 - | Arr_o 0 - | Tsync 0 *0.1сек | - |
| ТР.4- | W0 300 *0.1% | Fp1 990 *0.1% | Fp0 40 *0.1Гц | Fp1 400 *0.1Гц | | | | V_br 70 мм/сек | Tdyn 20 *0.01сек | TPdyn 10 *0.1сек | | | Sw_br 0 - | L_br 150 мм | F_br 200 H | |
| ТР.Е- | Par_str 4 - | Par_col 4 - | Pass_u 0E00 - | Pass_a 3A87 - | | | | | | | | | | | | |



| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 14. Ограничители параметров БУАД-4-25.8 / инвалидный подъемник, АИР71В8-220В

| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F | |
|--------------|------------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-------------------|------------------------|-------------------------|-------------------------|---------------------|----------------------|--------------------|--------------------|-------------------------|-------------------------|--|
| | V3 1200 мм/сек | Facs 300 H | Fall 300 H | Farr 250 H | C7 150 мм | C8 250 мм | C1 100 мм | V1 150 мм/сек | V2 150 мм/сек | V4 400 мм/сек | V5 300 мм/сек | V6 300 мм/сек | KC3 180 - | KC5 128 - | Sw_tab 11 C5.C3 | Dkeepo 100 *Ks мм | |
| ТР.1- | V3 1000 мм/сек | Facs 250 H | Fall 250 H | Farr 250 H | C7 150 мм | C8 250 мм | C1 100 мм | V1 300 мм/сек | V2 400 мм/сек | V4 150 мм/сек | V5 150 мм/сек | V6 150 мм/сек | KC3 128 - | KC5 180 - | Sw_tab 11 C5.C3 | Dkeepo 100 *Ks мм | |
| ТР.2- | L_dk 9999 *Ks мм | Len 9999 *Ks мм | DO 50 мм | DC 50 мм | Farrm 250 H | Vsyn 200 мм/сек | Fdyn 250 H | Vbar 200 мм/сек | TO_O 255 *0.1сек | TO_C 255 *0.1сек | Bar_sl 255 - | Bar_ret 100 мм | Bar_op 1 - | C_vko 250 мм | C_vkz 250 мм | Z_vkoc 255 - | |
| ТР.3- | Flko 300 H | Fpcl 250 H | Fvkz 100 H | Vmin 50 мм/сек | Varr 200 мм/сек | Varm 500 мм/сек | Narm 100 мм | H | | | | UL_S 1 - | Mask 255 - | Arr_o 2 - | Tsync 255 *0.1сек | - | |
| ТР.4- | W0 800 *0.1% | Fp0 250 *0.1Гц | Fp1 1000 *0.1Гц | Varm 500 мм/сек | Varr 200 мм/сек | Varm 500 мм/сек | Narm 100 мм | V_br Vsyn мм/сек | Tdyn 255 *0.01сек | TPdyn 255 *0.1сек | | | Sw_br 9999 - | L_br 600 мм | F_br 500 H | | |
| ТР.6- | L_err 0 - | C_err 0 - | Inp_err 0 - | N_err 0 - | ESUL 0 - | EOC 0 - | EOU 0 - | EOL 0 - | ETO 0 - | EDIR 0 - | ELRL 0 - | Block 0 - | | | | Clr_err 1 - | |



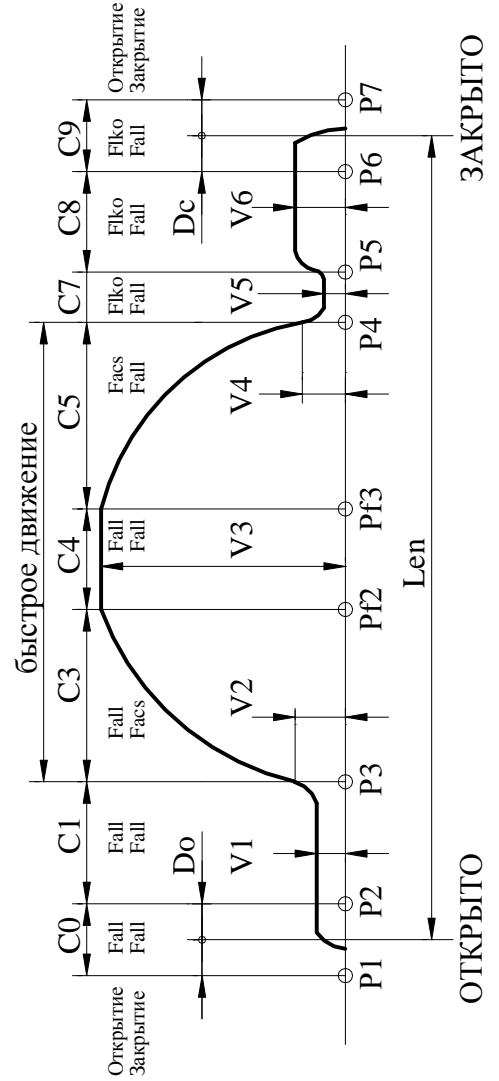
ОТКРЫТО

ЗАКРЫТО

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 15. Ограничители параметров БУ АД-4-25.8 / АИР63В4-220В, передача=3

| ТР.АВ А\В | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | А | В | С | Д | Е | F |
|--------------|------------------------|-----------------------|----------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-------------------|------------------------|-------------------------|------------------------|---------------------|----------------------|--------------------|--------------------|-------------------------|-------------------------|
| | V3 1200 мм/сек | Facs 600 H | Fall 500 H | Farr 350 H | C7 150 мм | C8 250 мм | C1 100 мм | V1 400 мм/сек | V2 400 мм/сек | V4 400 мм/сек | V5 400 мм/сек | V6 400 мм/сек | KC3 180 - | KC5 128 - | Sw_tab 11 C5.C3 | Dkeepo 255 *Ks мм |
| | V3 1000 мм/сек | Facs 350 H | Fall 350 H | Farr 350 H | C7 150 мм | C8 250 мм | C1 100 мм | V1 400 мм/сек | V2 400 мм/сек | V4 400 мм/сек | V5 400 мм/сек | V6 400 мм/сек | KC3 128 - | KC5 180 - | Sw_tab 11 C5.C3 | Dkeepo 255 *Ks мм |
| | L_dk 9999 *Ks мм | Len 9999 *Ks мм | DO 50 мм | DC 50 мм | Farrm 350 H | Vsyn 200 мм/сек | Fdyn 350 H | Vbar 200 мм/сек | TO_O 255 *0.1сек | TO_C 255 *0.1сек | Bar_sl 255 - | Bar_ret 100 мм | Bar_op 1 - | C_vko 250 мм | C_vkz 250 мм | Z_vkoc 255 - |
| | Flko 600 H | Fpcl 350 H | Fvkz 250 H | Vmin 50 мм/сек | Varr 200 мм/сек | Varm 500 мм/сек | Narm 100 мм | Vbr V_syn мм/сек | Tdyn 255 *0.01сек | EDIR 0 - | ELRL 0 - | Block 0 - | Mask 255 - | Arr_o 2 - | Tsync 255 *0.1сек | - - - |
| | W0 800 *0.1% | W1 990 *0.1% | Fp0 250 *0.1Гц | Fp1 1000 *0.1Гц | ESUL 0 - | EOC 0 - | EOU 0 - | EOL 0 - | ETO 0 - | EDIR 0 - | ELRL 0 - | Block 0 - | Sw_br 9999 - | C_vko 250 мм | L_br 600 мм | F_br 500 H |
| | L_err 0 - | C_err 0 - | Inp_err 0 - | N_err 0 - | ESUL 0 - | EOC 0 - | EOU 0 - | EOL 0 - | ETO 0 - | EDIR 0 - | ELRL 0 - | Block 0 - | Sw_br 9999 - | Arr_o 2 - | Tsync 255 *0.1сек | Clr_err 1 - |



| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 16. Ошибки БУАД и УСНА и методы их устранения.

| Название | | Описание | Методы устранения |
|--------------------|---|----------|---|
| Ошибки БУАД | | | |
| Е0С | Перегрузка по току: ток выходных ключей превысил пороговое значение, заданное аппаратно. | | Ошибка снимается при выключении и повторном включении БУАД. |
| Е0U | Перегрузка по напряжению: напряжение на выходных ключах превышает 410В . | | При снижении напряжения до 350В БУАД запускается автоматически. |
| ЕdIr | Ошибка направления, одновременно поданы команды ОД и ЗД . | | Ошибка сбрасывается при подаче верного кода направления. |
| Еt0 | Таймаут движения, превышено максимальное время открытия или закрытия, которые задаются в таблице параметров. <i>Синхронизация</i> в БУАД в этом случае выключается. | | Ошибка сбрасывается при смене кода направления движения. При повторном неоднократном возникновении данной ошибки нужно провести измерение проема , если затем эта ошибка все равно будет возникать, необходимо проверить механику привода. |
| Е0L | Переезд зоны полного открытия (С0, рис.3) или полного закрытия (С9, рис.3). <i>Синхронизация</i> в этом случае выключается. | | Ошибка сбрасывается при смене кода направления движения. При повторном неоднократном возникновении данной ошибки нужно провести измерение проема , если затем эта ошибка все равно будет возникать, необходимо проверить механику привода. |
| ЕLrL | Длина проема находится вне допустимых пределов. | | Необходимо устранить препятствия в проеме или неисправность в механике балки и снова провести измерение проема . |
| ВЛОС | Включена блокировка БУАД, возможно был сбой связи при записи данных или БУАД был заблокирован вручную. | | Блокировка сбрасывается при записи верных данных в БУАД. |
| Е220 | Пропало питающее напряжение ~220В (или неисправен датчик питающего напряжения ~220В) | | Если УСНА при подключении к БУАД индицирует ошибку Е220 более 1 мин, то неисправен или неподключен датчик питающего напряжения ~220В. |
| ЕСS | Не совпадает контрольная сумма управляющей программы. Если не подключено УСНА, то светодиод ГОТВ не светится. При подключении УСНА, начинает светиться индикатор, но высвечивает ошибку ЕСТО. | | Нормальная работа невозможна, необходимо заменить процессор в БУАД. |
| Ошибки УСНА | | | |
| ЕСt0 | Таймаут связи УСНА с БУАД, превышено максимальное время приема ответа из БУАД | | Ошибка сбрасывается при восстановлении устойчивой связи УСНА с БУАД |
| ЕСS | Не совпадает контрольная сумма управляющей программы. На индикаторе моргает ЕСС. | | Нормальная работа невозможна, необходимо заменить процессор. |

| | | | | |
|-----|------|----------|-------|------|
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата |
| | | | | |

| | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| Инв. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата |
| | | | | |

Таблица 17. Параметры УСНА-2.0.7-421

| UP,AB A\B | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | A | B | C | D | E | F |
|--------------|---------------|--------------|-------------------|-------------------|-------------------|---|---|---|---|---|------------------|-------------------|-------------------|--------------------|---------------------|---------------------|
| UP.1- | Ind 0 - | PC 0 - | Fpcl_u 60 H | Fpr_op 30 H | Fpr_cl 10 H | | | | | | | | | Sw_br_u -1 - | Mask_b -1 - | Set_db -1 - |
| UP.F- | | | | | | | | | | | SC_Un 2F - | Pass_uk * - | Pass_ak * - | SC_BU 33 - | Pass_u 0E00 - | Pass_a 3A87 - |

-I=65535

| | | | | |
|-----|------|----------|-------|------|
| Изм | Лист | № докум. | Подп. | Дата |
| | | | | |

3. ИСПОЛЬЗОВАНИЕ УСТРОЙСТВА

4.1. *Устройство* работает в окружающей среде при температуре не более +45°C и не ниже 0°C, атмосферном давлении в диапазоне от 80кПа до 150кПа и влажности не более 93% без конденсации и каплеобразования. *Устройство* должно быть защищено от прямого попадания солнечного света.

4.2. При перемещении *Устройства* из внешней среды с температурой ниже 0°C в помещение с температурой выше 0°C устройство необходимо выдержать при температуре помещения не менее 5 часов в выключенном состоянии.

5. ОБСЛУЖИВАНИЕ И ТЕКУЩИЙ РЕМОНТ

5.1. Гарантийный срок работы *Устройства* в соответствии с настоящим РЭ - 18 месяцев со дня начала его использования, но не более 36 месяцев со дня его приобретения.

5.2. При эксплуатации *Устройства* в соответствии с настоящим РЭ *Устройство* рассчитано на работу в течение 15 лет. При выходе *Устройства* из строя в течение данного срока предприятие-изготовитель в течение гарантийного срока ремонтирует *Устройство* за счет собственных средств, а после гарантийного срока по утвержденным нормам.

5.3. При отсутствии свечения светового цифрового индикатора или хотя бы одного из светодиодов необходимо:

- проверить *Устройство* вместе с кабелем двустороннего последовательного обмена УСНА-БУАД с другим, заведомо рабочим БУАД, если *Устройство* заработало, то проблема заключается в отсутствии контакта в модуле связи первого БУАД, если по-прежнему устройство не работает, то нужно попытаться заменить кабель на заведомо рабочий.
- Дальнейший ремонт должен осуществляться силами предприятия-изготовителя или специализированными предприятиями по ремонту.

6. КОМПЛЕКТНОСТЬ ПОСТАВКИ

6.1. *Устройство* поставляется заказчику в картонной коробке и имеет следующую комплектность:

- *Устройство*;
- паспорт;
- инструкция по эксплуатации.

7. ХРАНЕНИЕ УСТРОЙСТВА

7.1. *Устройство* хранить в закрытом помещении при температуре не ниже -25°C и не выше +65°C по условиям 1(Л)ГОСТ 15150-69 в упакованном виде. Складирование необходимо производить на стеллажах.

7.2. *Устройство* консервации не подлежит.

8. ТРАНСПОРТИРОВАНИЕ УСТРОЙСТВА

8.1. Транспортирование *Устройства* разрешается производить закрытыми транспортными средствами в соответствии с правилами перевозки грузов, действующими на данном виде транспорта, при воздействии климатических факторов внешней среды по условиям хранения 4(Л2)ГОСТ 15150-69 при температуре окружающей среды не ниже -25°C.

8.2. Условия транспортирования *Устройства* в части воздействия механических факторов - по группе С ГОСТ 23216-78.

| | | | | | | | |
|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|------------------------------|-----------------------|------|
| Имп. № подл. | Подп. и дата | Взам. инв. № | Инв. № дубл. | Подп. и дата | Изм Лист № докум. Подп. Дата | ЕМРЦ.421243.200-21 РЭ | Лист |
| | | | | | | | 43 |
| | | | | | | | |

